# 第 22 回 CEReS 環境リモートセンシングシンポジウム 資料集

Proceedings of the 22<sup>nd</sup> Symposium on Remote Sensing for Environment

> 2020年2月20日 千葉大学けやき会館

千葉大学環境リモートセンシング研究センター Center for Environmental Remote Sensing (CEReS) Chiba University

# 第 22 回環境リモートセンシングシンポジウム資料集 (2019 年度 CEReS 共同利用研究発表会資料集)

# 目次

【プログラム - 1】

<b>多時期衛星画像を用いた森林火災傾向分析 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・</b> 2 加藤 顕(千葉大学),渡辺 学, 若林裕之, 早川裕弌, 堀田紀文, J.T.S. Sumantyo
気候モデル数値実験結果による衛星プロダクト導出アルゴリズムの検証 ・・・・・・・・・5 -全球バイオマス量変動監視・解析に向けて- 馬淵和雄,本多嘉明,梶原康司
レーザーを用いたセンサーネットワークのための光軸追尾システムの開発 ・・・・・・・・ 8 香川直己(福山大学),新木智博,椎名達雄
航空機蛍光ライダーによる植生調査の可能性 •••••••••••••••••• 齊藤保典(信州大学),宇都宮成弥,椎名達雄
無線センサネットワークを用いた環境情報収集システムの開発 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
LED ミニライダーによる狭隅角波浪観測 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
ドローンを用いたオホーツク海沿岸の濁度、クロロフィル a 濃度の推定 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ 朝隈康司(東京農業大学)
極域・温室効果分子濃度の長光路吸収センサーの開発 —富士山での観測— ・・・・・・・・13 小林喬郎(福井大学), 椎名達雄, 久世宏明, 矢吹正教, 三浦和彦
Remote Monitoring of River Water Pollution Using Multiple Sensor System of WSNs and IoT • • • 16 Evizal Abdul Kadir (Islamic University of Riau)
Sentinel-1 SAR データを用いたインドネシア稲作地の洪水領域検出 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
衛星 SAR 画像を用いた 2019 年台風 19 号による河川氾濫範囲の把握 ・・・・・・・・・・・・・・・ 劉ウェン(千葉大学),藤井希帆,丸山喜久,山崎文雄
Automatic Landslide Mapping Using Peak Ground Velocity and Sentinel-1 Imagery : The case of the 2018 Hokkaido Eastern Iburi Earthquake • • • • • • • • • • • • • • • • • • •
中国地震電磁気衛星で観測された地震に関連する電離圏電子数異常 ・・・・・・・・・・・・・・・24 服部克巳(千葉大学), 宋鋭, 張学民, 劉正彦
<b>ハイパー分光センサと小型分光器の比較計測・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・</b> 29 大前宏和((株)センテンシア),三宅俊子, ヨサファット テトォコ スリ スマンティヨ

Multi-sensor Web for earthquake early detection. Experimental results for the most recent major events : 2018 Mw 7.5 Sulawesi, Indonesia and 2019 M7.1 in Ridgecrest, California, USA • • • • 30 Dimitar Ouzounov (Chapman Univ), Sergey Pulinets, Jann-Yeng Liu, Katsumi Hattori

# 【プログラム - 2】

スーパー台風と最大規模地震に対する河川氾濫・高潮・津波を想定した函体内蔵型多目的堤防の 構造要件と適用計画
<ul> <li>東京圏の防災整備計画への応用</li> <li>・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・</li></ul>
Public interest in air quality and its impact varies with baseline exposure: Google Trends and Remote Sensing based analysis • • • • • • • • • • • • • • • • • •
千葉大学 CEReS における静止気象衛星データアーカイブの現状と利用・・・・・・・・・43 樋口篤志(千葉大学 環境リモートセンシング研究センター)
Relationship between surface dry conditions, snow cover, and carbon dioxide emission from forest fire in Far East Russia
全球衛星観測降水データを用いた天気予報システムの高度化 ・・・・・・・・・・・・・・48 小槻峻司(千葉大学 環境リモートセンシング研究センター)
Sentinel1 <b>の時系列データを用いた水田面積の推定・・・・・・・・・・・・・・・・・・</b> 52 中園悦子(東京大学), 竹内 渉
Land Cover Dynamics and Human-Elephant Conflict Hotspot in Forest-Agriculture Mosaic of Eastern
Nuntikorn Kitratporn (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi
Remote Sensing and Model-Based Methane Emission Estimation from Paddy Rice Field over Bangladesh
Md Rahedul Islam (Univ. of Tokyo) , Wataru Takeuchi
Mangrove forest changes detection and biocapacity estimation from 1985 to 2018 in China • • • 55 Zheng Yuhan (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi
Analysis of Aerosol Optical Depth Variations in Colombo, Sri Lanka Using MODIS Datasets •••56 Lilangi Varunika Wijesinghe (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi
大気輸送モデル NICAM-TM による一酸化炭素シミュレーション ・・・・・・・・・・・57 丹羽洋介(国立環境研究所)

福岡都市圏における二酸化窒素 (NO <sub>2</sub> )の時空間変動 <b>~多地点 MAX-DOAS とドップラーライダーの複合的解析~ ・・・・・・・・・・・・・</b> 58 植木洸亘, 高島久洋, Martina M. Friedrich, 入江仁士
上部対流圏のメタンの変動について • • • • • • • • • • • • • • • • • • •
Emission inventories for key sectors in Ho Chi Minh city, Vietnam •••••••••••••••60 Nguyen Thi Quynh Trang (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi
30 Years National Scale Seagrass Mapping in Vietnam with Landsat and Sentinel Imagery on Google Earth Engine
Groundwater Storage Changes in Xilingol, China Estimated from GRACE Observations •••••62 Yaru Muschin (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi
Regrowth and LUC-Emission: traps behind the plausible consistency in net CO <sub>2</sub> flux in TRENDY-v8 models
ボクセルモデルを用いた BRDF シミュレーションに必要な空間分解能についての検討 ・・・・64 藤原 匠(東京大学), 竹内 渉
<b>補助金が農家の行動心理に与える影響の分析 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・</b> 65 李 想(千葉大学), 鈴木宣弘, 市井和仁
ひまわり 8 号高頻度観測から同定した熱帯海洋上の雲システムの日周期 ・・・・・・・・・68 濱田 篤 (富山大学),内木詩歩,安永数明
Monitoring earthquake and volcano phenomena through HIMAWARI-8/AHI observations ••••71 Genzano Nicola (Univ. of Basilicata), Colonna R., Falconieri A., Filizzola C., Hattori K., Lisi M., Marchese F., Pergola N., Tramutoli V.
次世代静止気象衛星からの地表面温度推定アルゴリズム開発(その2) ・・・・・・・・・72 森山雅雄(長崎大学)
【プログラム‐3】
衛星リモートセンシングによる植物フェノロジーのモニタリング ・・・・・・・・・・76 楊 偉(千葉大学)
低コストドローンによる浅礫層分布の推定 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
<b>地上センサおよび UAV を用いた NDVI 同時観測の比較分析 ・・・・・・・・・・・・・・83</b> 田中 圭(日本地図センター), 濱 侃, 近藤昭彦

リモシミュレーションモデルとリモートセンシングを用いた作物生産量推定法の検討 第3報 仙台市沿岸部農家圃場におけるダイズ生産量の圃場内変動評価 ・・・・・・・・・84 山本修平(東北大学),橋本直之,本間香貴,牧雅康,本郷千春
Spatial Distribution of Urban Heat Island In Denpasar, Bali Based On Remote Sensing Imagery • • 85 Takahiro Osawa(ウダヤナ大学), Abd. Rahman As-syakur
UAV リモートセンシングおよび気象観測を用いた玄米のタンパク含有率に対する温暖化の影響評価・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
【プログラム研究 研究会】
研究会報告:ひまわり 8/9 号の陸域利用に関する研究会・・・・・・・・・・・・・・88 松岡真如(高知大学),市井和仁
【一般研究】
リモートセンシングによる広域の植物蛍光強度分布画像取得の提案 ・・・・・・・・・・・90 増田健二(静岡大学),眞子直弘,久世宏明
<b>火星着陸探査 LIDAR の屋外性能試験</b> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
レーザー誘起ブレークダウン分光法を用いた大気中エアロゾルのリモート成分分析手法の開発 94 染川智弘(公益財団法人レーザー技術総合研究所)
光学的厚さと地表面反射率の同時推定法とその課題 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・95 飯倉善和(弘前大学),久世宏明,市井和仁,眞子直弘,関口美保
地上における太陽励起のクロロフィル蛍光の日中変化観測 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
<b>複数の手法によるスギの葉面積指数の推定-阿蘇のスギ林はその後成長しているのか?-・・97</b> 三好周斗(首都大学東京)、齋藤有希、松山 洋
Circular Polarization Plane Antenna with Elliptic Resonators using High Dielectric Constant Substrates
Yumi Takizawa (the Institute of Statistical Mathematics) , A. Fukasawa, C.E. Santosa, J.T.S. Sumantyo
UAV 搭載 CP-SAR 画像処理システム用の FPGA 基板設計 ・・・・・・・・・・・・・・・ 100

室賀元晴(千葉大学), 浜口 暢, 難波一輝, Josaphat Tetuko Sri Sumantyo

野口克行 (奈良女子大学), 上田真由, 下地奈央, 入江仁士, 林 寛生

衛星搭載レーダでとらえたアラスカ湾岸での降水勾配と地形効果の寄与 ・・・・・ 青木俊輔(京都大学), 重 尚一	• • • • 103
土地被覆比率分類データにおける空間誤差評価 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ 堤田成政(京都大学)	• • • • 104
地上光学観測による奈良盆地におけるエアロゾルの研究 ・・・・・・・・・・・・・・・ 久慈 誠(奈良女子大学),神谷美里,中辻菜穂,廣瀬沙羅,高橋悠実	•••• 105
High-frequency estimation of the land surface temperature using next-generation satellite data ••••••••••••••••••••••••••••••••••	geostationary • • • • 106
ひまわり8号を用いた東南アジアの植生季節変動モニタリング ・・・・・・・・ 林 航大(千葉大学),市井和仁,山本雄平	•••• 107
ひまわり8号と機械学習を用いた台風識別器の開発・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• • • • 108
Vegetation growth monitoring by drone remote sensing In precision agriculture • • • 朴 鍾杰(東京情報大学)	•••• 111

# 【一般研究 研究会】

2019 IEEE Geoscience and Remote Sensing Society Summer School (GR4S2019) の報告 ・・ 114 宇都有昭, 横矢直人, 久世宏明, 松岡昌志, 山口雅浩, 熊澤逸夫, 原田隆, 安田翔也

第 22 回 CEReS 環境リモートセンシングシンポジウム プログラム ・・・・・・・・ 115



### 多時期衛星画像を用いた森林火災傾向分析

加藤 顕<sup>11</sup>,渡辺学<sup>21</sup>,若林裕之<sup>31</sup>,早川裕弌<sup>41</sup> 堀田紀文<sup>51</sup>, J.T.S. SUMANTYO<sup>61</sup>

1) 千葉大学 園芸学研究科 2) 東京電機大学 3)日本大学
 4) 北海道大学 5) 東京大学 6) 千葉大学 環境リモートセンシング研究センター

















# 研究成果

Kato, A., Thau, D., Hudak, A.T. Meigs, G.W. and Moskal, L.M., Quantifying fire trends in boreal forests with Landsat time series and self-organized criticality, *Remote Sensing of Environment* 237

Hudak, A.T., <u>Kato, A.</u>, Bright, B.C., Loudermilk, E.L., Hawley, C., Restaino, J., Ottmar, R.D., Prata, G.A., Cabo, C., Prichard, S. J., Rowell E.M. and Weise, D.R. Towards spatially explicit quantification of pre- and post-fire fuels and fuel consumption from traditional and point cloud measurements, *Forest Science, In Press* 

Kato, A., Moskal, L.M., Batchelor, J. L., Thau D., and Hudak, A.T., Relationships between Satellite-Based Spectral Burned Ratios and Terrestrial Laser Scanning, *Forests* 10(5) 444-458, 2019

#### ECOLGY x TECHNOLOGY 生態学の分野での新たな技術・挑戦

千葉大学 園芸学研究科 加藤 顕

akiran@faculty.chiba-u.jp













葉炭素量 6年平均値からの偏差(8月)

幹炭素量 6年平均値からの偏差(8月)



#### まとめ

◆今後特にGCOM-C観測データとモデルプロダクト相互利用によるパイオマス量等の変動監視・解析に貢献することを目指す。

◆リモートセンシングプロダクトは、モデル数値実験の実施およびその結果の解析から物理的・生物生態学的変動メカニズムを解明するうえて、非常に有用である。

◆一方で、モデルで再現される各要素は、総合的な検証は必要であるものの、物理的および生物生態学的に 矛盾しない相互作用関係を構築している。よって、モデルブロダクトについても、リモートセンシングによ る間接観測データから留別にそれぞれのアルゴリズムにより抽出される各要素プロダクトの、広域的相互検 証のための、相対的基準情報と成り得ると考えられる。

◆リモートセンシングプロダクトとモデル数値実数プロダクトを比較することにより、それぞれのプロダクトの相互検証、および各要素の変動メカニズムを解明することができると考えられる。

◆相互に因果酵係の無い衛星プロダクトと気候モデル出力プロダクトの独立したプロダクトとしての相互比 軟検証は、双方のプロダクトの精度向上にとって非常に有効である。



# レーザーを用いたセンサーネットワーク のための光軸追尾システムの開発 香川 直己 新木 智博(福山大学) 椎名 達雄(千葉大学)



# 研究背景

BPSK変調(システムの根本)

カラートラッキング(要素技術)

撮像素子で得られたビームパターンからビーム 径の領域を抽出するためにマスク処理を用いた。 本研究では、HSV(色相、明度、彩度)とグレースケールのカラーマップをマスク処理に用

設定した色パターンの範囲を満たした領域を抽

出し、ビーム重心、ビーム面積及び、輪郭抽出 によるビーム楕円の長径を求める。

移動アルゴリズムの開発

3

ビームパターンから得られたビーム重心、ビーム面積、ビーム

楕円の長径から、移動ロボットの動かし方を決定する。移動パ

ビームが撮像素子に当たっている位置を探査するためである。

回転移動は、ビーム重心を撮像素子の中心に近づける方向へ移 動する。これにより、光軸の向きに移動体の向きが調整される。 ビーム楕円の長径は、ビーム径がどのくらい欠かけているかに 用いており、あらかじめ設定した値より大きい場合は、回転移 動を行い、小さい場合、並進移動を行う。これは、光軸が撮像 素子から外れかけたときに、撮像素子の中心にビームを近づけ るよりも、ビームが撮像素子に最も当たる位置の探査を優先さ

> 値 並進移動 ビーム面積 ビーム面積の 増加する並進方向

移動方向

近づく回転方向

重心座標 撮像素子の中心に

ターンは、並進移動、回転移動の2パターンを採用した。 並進移動は、ビーム面積が増加する方向に移動する。これは、

移動パターン

间接移動

- BPSK 愛講波

g/ingin

. ज्यांत

BPSK変調とは、ある

電気信号波の位相を

通信符号に対応して 反転させる変調方式。

BPSK 変調波の 周波数

が2倍になる現象が生

ガス濃度の検出

報の通信を行う。 ガスの吸収線により

ができる。

いた。

これでディジタル情

自然災害等を受けた場合、通常の通信網が損傷を受けることが予想される。また、土砂災害の 出源となる山間部では、通信網が整備されていない地域も専らである。このような条件下で、 早急に通信網を確立する方法として空間光通信網が考えられる。このシステムはその機能を持 つ。また、土砂被害、家屋倒壊の状況で人命救助を行う場合、呼気(二酸化炭素:CO2)を頼る ことが有効となり得る。地中にはメタンガス(CH4)が蓄積されていて、このガスが地表の亀裂 により大気中に噴出するのではないかと予測している。以上のことを満たすために赤外線半導 体レーザを利用したレーザを用いたセンサーネットワークのシステムを提案する。

このシステムは、ノードが移動しながらの測定及び通信を想定しているため、光軸(リンク)を 合わせながら移動するシステムが必要であると考えられる。本稿では、理想的な送信光学系の 設計と曲率半径が変わってもビームを移動しながらの円弧移動をするための移動アルゴリズム の開発を目標とした。

1 K X KD

職業で変更

(符号に対応)

基本波の二倍で復調



# 地中のメタンガス濃度(予測の根本)

土砂災害の兆候として地割れが考えられる。その際に、地中からメ タンガスが噴き出すのではないのか?と考えた。大気中メタンガス と比較して特徴があれば、地割れの指標として使用できる。

項目 メタンガス メタンガス	方法 ガスクロマトグラフ法	較告値 3.1ppm	定量下限值 1.0ppm
メタンガス	ガスクロマトグラフ法	3.1ppm	1.0ppm
441/11/2	Taking to serve a set of second		
11110	ガスクロマトクラフ油	3.4ppm	1.0ppm
メタンガス	ガスクロマトグラフ法	1.9ppm	1.0ppm
メタンガス	ガスクロマトグラフ法	3.2ppm	1.0ppm
メタンガス	ガスクロマトグラフ法	2.6ppm	1.0ppm
	メタンガス メタンガス メタンガス	メタンガス ガスクロマトグラフ击 メタンガス ガスクロマトグラフ击 メタンガス ガスクロマトグラフ击	メタンガス ガスクロマトグラフ法 1.9ppm メタンガス ガスクロマトグラフ法 3.2ppm メタンガス ガスクロマトグラフ法 2.6ppm

- 地下約80cm ①: 気湿27.3歳、湿度54.3%、貢砂土で構成されていた。水分量少、土壌密度高 ②: 気湿28.6歳、湿度50.8%、貢砂土で構成されていた。水分量少、土壌密度高 ⑤: 気湿24.6歳、湿度70.4%、腐葉土で構成されていた。水分量多、土壌密度小 ⑩: 気湿33.6歳、湿度68.7%、粘土質の土で構成されていた。水分量多、土壌密度小 EX: 気湿24.7度、湿度71.3%。腐葉土で構成されていた。水分量多、土壌密度小

大気中には1.8~1.9ppmのメタンガスが存在する。今回の測定に おいて地中で平均3.4ppmとなった。地中にはメタンが存在し、大 気中より濃度が高い。

# 検証実験(トラッキング軌跡の測定)



移動アルゴリズムの効果の検証と同時に、 画像処理の比較を行った。グレースケール とHSVを比較すると、回転移動はHSV、並 進移動はグレースケールの方が優れていた。

この結果を踏まえて、両方の長所を反映し たハイブリッド画像処理での結果は、グ レースケール、HSVどちらの長所よりも良 い結果が得られた。 グレースケール(並進移動)



検証可能にするために開発

した受光側の試作モデル



まとめ

せるためである。

楕円の長径

大

本研究は、光軸追尾システムの移動アルゴリズムの開発を行った。効果を確かめるべくグレースケール、HSVの画像処理を用いて検証 実験を行い、2つの画像処理のトラッキング軌跡のデータを基に、両方を長所を反映したハイブリッド画像処理を開発した。ハイブリッ ド画像処理が最も良い結果が得られた。また、光路長の長さを変えても概ね良好な円弧移動ができており、当初の目的を達成した。

第22回CEReS環境リモートセンシングシンポジウム, 2020年2月20日, 千葉大学けやき会館



植物に紫外光を照射して得られる蛍光を生育状態を調査するための指標にした、航空機搭載蛍光ライダーによる植生調査を提案し、その可 能性地上ベース掃引蛍光ライダーでシミュレーション実験を行った。



3. 屋外シミュレーション実験結果

河川敷に自生する樹木林の蛍光三次元観測を行った(図3)。クロロフィル濃度指標を(赤蛍光強度/近赤外蛍光強度)、光合成生産指標を (青緑蛍光強度/(クロロフィル濃度指標))より求めた(図4)。クロロフィル濃度指標に関しては季節変化が分かる。光合成生産指標について は特徴が見えなかった。



#### 4. まとめと今後の展開

地上ベース掃引型蛍光ライダーの観測により、航空機搭載蛍光ライダーによる植生調査の可能性が示された。今後は、航空機性能(高度・ スピード・積載重量など)を踏まえたS/N評価を行い、実現を目指す。

# 無線センサネットワークを用いた環境情報収集システムの開発

小室 信喜†, 山岡 卓矢‡

†千葉大学統合情報センター, ‡千葉大学工学部情報画像学科

# ■ Motivation

- IoT (Internet of Things)
  - モノとモノがインターネットを介して接続 ワイヤレスセンサーネットワーク (Wireless Sensor Netowrk: WSN) を構築
  - ビッグデータの収集と解析に有用
- リモートセンシング
  - 衛星からのセンシングデータによって、環 境情報を大域的に把握 室内など局所的に環境状況を把握するの
    - は困難

# ■ System



System Structure

- WSN による環境観測システムの構築
  - ソーラーパネルと蓄電池の併用 スリープ機能の実装

  - 機械学習による CO2 濃度推定
- 局所的に環境状況や傾向を把握

Experiment

- 各センサごとに 10 分間隔で測定 (晴天、曇天のみ)
- 7日間のデータを取得(約1000 個のデータ)

評価

• スリープ機能の効果

機械学習 (LSTM) を用いた CO2 濃度推定 (総データの7割を訓練 データ、残りの3割を検証データ)

### **Experiment Result**



Temperature,

Humidity, &

Illuminance sensor

### ■ Future Works

より長期間稼働できるシステムの構築、雨天時の対策など

# LEDミニライダーによる狭隅角波浪観測

## 千葉大学大学院工学研究院 椎名達維

#### Tatsuo Shiina\*

Graduate School of Advanced Integration Science, Chiba university, Japan \*shiina@faculty.chiba-u.jp

#### Abstract

Every ship determines its cruse course by taking into account the state of sea waves due to weather conditions. In the viewpoints of fuel efficiency, safe sailing, vibration damping, and automatic steering, it is useful for the captain to obtain a motion of forward waves.

Sea wave is greatly affected by not only flow and depth of seawater, but also temporal wind blowing on the sea surface.

To observe wave sea dynamics, we developed a LED based mini-lidar and the highspeed photon counter to catch the target motion of 0.1-1Hz. The power LED of 0.75W@385nm was utilized. Its divergence is 10mrad, while the receiver's field of view is <5mrad. This setup is eye-safe and robustness for rough treatment. The pulse frequency was 500kHz and the spatial resolution was 0.15m. The ground experiment was conducted at a coast with shallow angle. The sea wave dynamics was captured at every 0.255.

#### Shallow Angle Measurement

Sea surface measurement with high-power lase



#### Precedence Researchs



- Atmos. Oceanic Tech., 2009. B) Shallow Angle Wave Profiling Lidar, J. Atmos. Oceanic Tech., 2007

#### LED mini-Lidar Configurations



#### LED mini-Lidar Sea Wave Observations



Polarization Characteristics of Sea Wave and Splash



# P13 ドローンを用いたオホーツク海沿岸の濁度、クロロフィルa濃度の推定(継続)

Study for estimation method of turbidity, chlorophyll a concentration

over the coastal area of the Sea of Okhotsk, Hokkaido using aerial drone

朝隈 康司

### 東京農業大学 生物産業学部

### 研究の背景

#### これまでの結果

- 北海道オホーツク海沿岸ではホタテガイ漁が盛んであるが、近年の多雨などにより河川水量の増加がみられ、河川 による影響をモニタリングする必要が生じている
- 昨年までは、常呂川河口を対象に、航空ドローンで撮影された河口表面のR,G,B各チャンネルの反射率から、濁度と クロロフィルa濃度の推定方法を検討してきた
- その結果、各チャンネルの反射率と、濁度ならびにクロロフィルα濃度の間に二次の曲線関係があることがわかった そこで、クロロフィルa濃度 c、濁度  $\tau$ をそれぞれを独立として、各チャンネルの反射率  $\rho_i$  ( $i \in \{$ R, G, B $\}$ ) との二次の線 形結合モデルを仮定した:  $c = \sum_i (a_i \rho_i^2 + b_i \rho_i + d)$
- $\tau = \sum_{i} \left( e_i \, \rho_i^2 + f_i \, \rho_i + g \right)$
- ・ しかしながら、このモデルは係数が負になるなど解釈が難しかった

#### 研究の目的

- 昨年に引き続き、常呂川河口で採水と航空ドローンによる撮影を継続しデータを補充する
- 濁度、クロロフィルa濃度を独立に扱うモデルを連立モデルに変更して検討する

#### 研究方法

観測場所:常呂川河口(図1,図5参照)

#### 利用器材:

- DJI: Phantom 4 • Labsphere: 標準反射板
- 採水バケツ
- ・ Whatman: GE/F フィルタ
- TurnerDesighn: Torilogy蛍光光度計
- ・ Mettler: XP105 フィルタ測定用天秤
- . Adobe: Photoshop CC

#### 観測日:

2018年:4月13日,4月20日,5月7日,5月21日, 6月11日,7月16日,10月4日,10月11日

2019年:4月15日,5月18日,6月18日, 7月15日,10月11日,10月17日 11月4日 の計15日

#### 観測手順:

- 1. 塩酸処理されたバケツで表面を採水
- 2. Phantom 4 を1.8 m にホバリングさせ
- ISO 100, シャッター速度 1/2000 に固定し、 標準反射板を直下方向で撮影
- 3. 同様に河口表面採水箇所を撮影
- 4 サンプル水をGF/Fフィルタで2本濾過 一方のフィルタを DMF 5
- (ジメチルホルムアミド)に一晩浸す
- 6. 蛍光光度計でクロロフィルa濃度を計測
- 7. 他方のフィルタをデシケータで1週間乾燥
- 乾燥後、重量を天秤で測定し、 8.
  - 濁度に換算



⊠3. Phantom 4 図4. バケツと標準反射板

0.01

0.60



反射率の算出:

読み取る

3.

4.

5

1. Photoshop CC で

100×100 程度の画素を選択

同様に撮影された標準反射板の輝度を

R, G, Bごとに河口表面の輝度を

濁度の関係から推定値を算出

白板の輝度で除し、反射率に換算

得られた反射率とクロロフィルa濃度、

の平均値を読み取る

図6. 観測時の河口 (2018年4月13日) (2018年4月13日)



残った懸濁物



図8. 蛍光光度計



図9.反射率算出の例

#### 結果と考察

#### 河口表面反射率とクロロフィルa濃度、濁度

al rafle

クロロフィルa濃度の関係







図10. R,G,B 各チャンネルの反射率と 図11. R,G,B 各チャンネルの反射率と 濁度の関係

#### クロロフィルa濃度、濁度の同時推定

- RGB各チャンネルの反射率: ρ<sub>i</sub> (i ∈ {R, G, B}) クロロフィルa濃度: c
- <sup>1</sup> 植物プランクトンの反射率: ρ<sub>Ci</sub>
- ④ cからρ<sup>i</sup><sub>c</sub>への変換係数: a<sub>i</sub>, ∴ρ<sub>Ci</sub> = a<sub>i</sub> c ⑤ 濁度: τ
- ⑥ 懸濁物の各チャンネルの反射率:ρ<sub>τi</sub>
- ⑦  $\tau$ から $\rho_{\tau}^{i}$ への変換係数: $b_{i}, \rho_{\tau i} = b_{i} \tau$
- ⑧ 真水の反射率: ρ<sub>wi</sub>
  - とすると、

#### $\rho_i = a_i c + b_i \tau + \rho_{wi}$

#### これを、解くと、

#### $c = d_1 (\rho_{\rm R} - \rho_{\rm WR}) + d_2 (\rho_{\rm G} - \rho_{\rm WG}) + d_2 (\rho_{\rm B} - \rho_{\rm WB})$ $(b_G+b_B)$

- $d_1 =$  $(a_G+a_B)b_R-a_R(b_G+b_B)$
- $d_2 = \frac{b_R}{(a_G + a_B)b_R a_R(b_G + b_B)}$



図12.ドローン画像から推定された クロロフィルa濃度



- $e_2 = \frac{a_{\rm R}}{a_{\rm R}(b_{\rm G}+b_{\rm B})-(a_{\rm G}+a_{\rm B})b_{\rm R}}$

 $\rho_{\rm wR} = 0.026, \, \rho_{\rm wG} = 0.027, \, \rho_{\rm wB} = 0.029^* \, {\rm LL},$  $0 \leq \rho_i < 1$ を制約条件として、最小二乗法で RMSE が最小となるように解くと、

 $a_{\rm R} = 1.59 \times 10^{-2}, a_{\rm G} = 2.19 \times 10^{-2}, a_{\rm B} = 1.83 \times 10^{-2},$  $b_{\rm R} = 3.83 \times 10^{-3}, b_{\rm G} = 2.43 \times 10^{-4}, b_{\rm B} = 2.17 \times 10^{-3}$ のときに、

クロロフィルa濃度の R<sup>2</sup> = 0.635, RMSE = 1.53, 濁度の R<sup>2</sup> = 0.749, RMSE = 4.38

#### 今後、より精度を高め、RMSE < 1.0を目指したい

\* ECOSTRESS spectral library





図2. 台風直後の 常呂川河口の様子

(2017年10月24日)

サロマ湖

観測地点

図1.常呂町周辺図

常呂川

オホ 一ツク海

常呂澁港





















4. 結 論	
<ol> <li>1. 富士山頂での観測</li> </ol>	
<ul> <li>・独立峰で極地の気象条件・山頂は自由対流圏</li> </ul>	
・地球規模の大気汚染観測に最適	
2. 小型の吸収方式センサーによる分子の観測実験	
・波長1.5µm帯LDを用いた小型、小電力、安価なセンサー	
・回帰性反射板を利用した高感度特性の確認	
<ul> <li>・温室効果分子メタンの検出: 1.25 ppm の濃度</li> </ul>	
<ul> <li>・火山噴出分子硫化水素の検出:10ppb(相対値)</li> </ul>	
3. 今後の展開	
<ul> <li>多種の大気分子の同時計測法の実現(CO2,等)</li> </ul>	
・室内(1~10m)から遠距離(~50km)の実験	
・産業分野への展開	
-1	1-



# REMOTE MONITORING OF RIVER WATER POLLUTION USING MULTIPLE SENSOR SYSTEM OF WSNS AND IOT

#### INTRODUCTION

This research aim to design and develop a system with multisensor to monitor river water pollution because most of the community members use river water in their daily activities. In this design and development of system, a Wireless Sensor Networks (WSNs) was applied because of the many advantages that can be use. Multi-sensor nodes were installed for the detection of water pollution parameters such as temperature, Electrical Conductivity (EC), water pH, and Dissolved Oxygen (DO).

#### PROBLEM AND OBJECTIVE

The goal of this research is to develop water pollutant monitoring system by install several of sensors at a point of River, then all the information will share to the community, figure 1 shows Siak river.



Figure 1. Siak River, Riau Indonesia.

#### SOLUTION AND INNOVATION

To collect common water quality parameters, some sensors related to parameters installed such as water temperature, pH electrical conductivity and dissolved oxygen. The distance from sensors point at river quite far to the monitoring center. Thus a communication system to transmit data of water information is developing for effective communication, figure 2 shows the design



Figure 2. Water pollutant sensors design, testing, and calibration.

#### RESULTS

This research gain knowledge and contribute new invention for water pollutant monitoring system, data collection and study of sensor placement location for effective sensing including design a new sensor that be able to collect accurate data. Development of a new method of communication system for effective data transmission and sharing is one of intention in this research. Figure 3 shows the system architecture.



Figure 3. Architecture of WSNs monitoring system.

#### NOVELTY

A smart system with intelligent detection of water pollutant is one of novelty, beside that system be able to analyze behavior of water pollutant data and send alert when major changes happen.

#### BENEFITS AND COMMERCIALIZATION

Development and Innovation in the used of water pollutant monitoring system.

- Benefit
- Real-time water monitoring system.
- Multi parameter of water pollutant indicator.
- Data analyse and record for a few year.
  - Mobile application for remote monitoring system.

#### Commercialization

- Water supply industries.
- Environmental government agency.
- Industries with usage much water.
- Housing developer for residence water supply.



DEPARTMENT OF INFORMATICS ENGINEERING, FACULTY OF ENGINEERING UNIVERSITAS ISLAM RIAU, PEKANBARU, RIAU, INDONESIA 28284

The 22nd CEReS Symposium on Environmental Remote Sensing Chiba University, Japan – 20<sup>th</sup> February 2020

# Sentinel-1 SARデータを用いたインドネシア稲作地の洪水領域検出

# Flooded area detection for paddy field in Indonesia using Sentinel-1 SAR data

○若林 裕之" ・北神 貴久"2 ・本郷 千春"2

Hiroyuki Wakabayashi <sup>•1</sup>, Takahisa Kitagami <sup>•2</sup>, and Chiharu Hongo <sup>•2</sup>

<sup>\*1</sup>日本大学工学部, <sup>\*2</sup>千葉大学環境リモートセンシング研究センター Email : wakabayashi.hiroyuki@nihon-u.ac.jp

#### 研究背景

### 研究目的および研究内容

- インドネシアでは、毎年雨季に発生する洪水によって、水稲 に甚大な被害が発生しており、洪水が発生した地域では雨季 の収穫が困難となっている。
- 2015年から農業保険制度の試行的取り組みが開始され、 稲 作地の損害把握は専門家の現地調査により実施しているが、 将来的にはリモートセンシングデータを使用して実施するこ とを検討している(SATREPS研究プロジェクト)。

本研究では、インドネシアの稲作地に発生した洪水災害を対象にして、リモ-トセンシングデータでその浸水被害域を把握することを目的としている。リモートセンシングデータとして、全天候性かつ高空間分解能の合成開口レーダ(SAR) データを使用して、インドネシアのバンドン周辺のテストサイトを対象に、 Sentinel-1AのCバンドSARデータを使用して、2018年2月下旬および2019年4 月中旬に発生したBojongsoang地区の洪水をモニタリングした結果を示す。



本研究のテストサイトはインドネシア西ジャワ州バンド ン市の南東4kmほどの位置にあるBojongsoangである。 この領域の南側を囲むようにチダルム川(Citarum River)が流れていて、雨季(12月から4月)には毎年のよう にチタルム川が決壊し、洪水が発生して水田に被害を発生 させている。Bojongsoangの西部にあるTegalluar地区で は、2018年の2月下旬および2019年4月中旬に大規模な 洪水が発生し、水田領域に被害をもたらした。



Bogor Agricultural University(IPB)

# 使用データおよび解析手順(Sentinel-1 CバンドSARデータ)

Sentine-1's C-band SAR characteristics

Procedure to extract flooded area by using Sentinel-1's C-band SAR data (1) Download GRD data from Open Access Hub (IW: Interferometric Wide Swath

Satellite	Sentinel-1 (IW mode)
Center frequency (wave length)	5.405 GHz(5.6 cm)
Bandwidth	100 MHz
Altitude	693 km
Image width	250 km
Range resolution (IW mode)	5 m
Azimuth resolution (IW mode)	20 m
NE sigma zero	-22 dB
Incidence angle	29.1 - 46.0 deg.
Polarimetry	VV+VH
Tx power	4.4 KW

mode with 10-m by 10-m spatial resolution)

- (2) Apply Orbit data (3) Calibrate C-SAR data to get beta-naught
- (4) Local incidence angle correction (Radiometric Terrain Flattening) to get gamma naught image (Less dependent on incidence angle) (5) Transform on UTM coordinates with foreshortening correction (Range-Doppler
- Terrain Correction)
- (6) Apply rice paddy mask in Bojongsoang
- (7) Extract gamma-naught coefficients from both flood and non-flood areas (8) Linear discriminant analysis for determining thresholds dividing flood and nonflood areas
- (9) Extract flooded area by using the gamma-naught threshold



VV-polarization

2013







created from Land use map

Sentinel-1 gamma-naught images (VV-pol.) after applying rice paddy field mask

Final result: Extracted flooded area in 2018 (VV-pol, 5x5 median filter, and -13.4dB threshold)

# まとめ

- ・2018年2月下旬および2019年4月中旬にインドネシアのBojongsoangで発生した洪水災害を 対象に、Sentinel-1 CバンドSARデータを使用した洪水領域の検出を試みた。 ・水田地帯の洪水による後方散乱係数変化から、線形判別分析によってgamma naughtのしきい 値を決定した。
- ・VV偏波および5x5 Median filterを使用することによって高精度に洪水領域が検出できた。

# 謝辞

- Sentinel-1データはESAから提供を受けた。 Bojongsoangの土地利用に関するGISデータはIPB University から提供された。 本研究はJST/JICA SATREPSの支援を受け、現地調査には
- Provincial Office of Food Crops and Horticulture of West Provincial Office of Food Grops and Ford a sector Java Provinceの支援を受けた。 本研究の一部は千葉大学環境リモートセンシング研究センター
- 共同利用研究の支援を受け実施した。

Apr. 13, 201

Apr. 25, 2617

Apr. 16, 2019

28, 2019



























































180°E

od by CSES satullity













# ハイパー分光センサと小型分光器の比較計測

Comparative measurement of Hyper Spectroscopic Sensor and Mini-Spectrometer

大前宏和, 三宅俊子(株式会社センテンシア), ヨサファット テトォコ スリ スマンティョ(千葉大学) Hirokazu Ohmae, Toshiko Miyake (Sentencia Corporation.), Josaphat Tetuko Sri Sumantyo(Chiba Univ.)

#### <u>はじめに</u>

昨年度,自社開発の\*ハイパー分光センサ,及び超小型分光

器を製作して現場での同時分光観測を実施した. ハイパー分光センサの(本来の目的でもあり)特徴である水・氷分布の観測を主として実施した. この超 小型分光器は可視域に感度を持つものであったため,新たに近赤外域のミニ分光器を入手しハイパー分光センサの観測データと比較検証を行った.また,野外 観測用の分光計測システムでの観測データをこれらのデータと比較した.

<u>近赤外域ミニ分光器の取得データには大きなバイアスがあり</u>,この近赤外域ミニ分光器を用いて現場観測するには,その観測手法に制約があるのではないかとの結論に至った.水厚差による反射率の減少率≂吸収係数を求めることでミニ分光器とハイパー分光器の使い分けを意図していたが,今回はその議論に達しなかった.今回の発表では,そのバイアスの例を中心に今後の観測への課題と問題点及びその課題解決の検討を記載した.

Key word:ハイパー分光センサ\*,路面観測,ミニ型分光器

\*宇宙イノベーションハブにおける株式会社センテンシア,大阪大学,JAXA共同開発

#### <u>これまでの研究結果</u>

- -構築したCO2センサを用いた定点観測:継続観測は定点観測のみ可能
- -長光路長を持つ光学センサモデルの検討

-ハイパー分光センサでの大気観測→対象の状態を画像として把握.その対象,状況の差を把握することは出来たが,物理量には結びつけられていない.

-超小型分光センサでの計測を実施し、その野外での使用有効性を確認.



可視域超小型分光器

- 凍結面,雪面,水濡面がランダムに配置された道路面の観測→水及び氷の吸収波長を勘案し比較すると,それぞれの判別は可能であることが分かった. (日本雪氷学会研究大会@山形にて発表)







バイパー分光センサnSiS(NIR): [160mm×99mm×75mm(h)]

センサ本体

今回製作した近赤外域ミニ分光器 [90mm×60mm×10mm (h)]

#### 今回の研究での目標

☆ハイパー分光センサ,近赤外域ミニ分光器,野外計測用分光装置の計測値の比較検討

...

- ・道路面の水濡れ状態計測@室内(水厚はビーカ内の水量で調整)byミニ分光器
- ・道路面上の雪氷及び水濡れ面@野外by野外計測用分光装置
- ・将来の植生への適用可能性検討のための葉の観測@室内byミニ分光器

#### 計測とその結果

[A]ミニ分光器での道路面計測結果:反射率 [B]野外計測装置での道路面計測結果:反射率 [C]葉(青)と道路面(赤)の比較結果:反射率



[A]ミニ分光器での道路面計測結果:反射率



[B]野外計測装置での道路面計測結果:反射率



ミニ分光器を用いた室内計測状況

1--

野外計測用分光装置 を用いた計測状況



[C]葉と道路面の比較結果:反射率

#### ミニ分光器計測値のバイアス

今回使用した近赤外域ミニ分光器による計測結果と野外計測用分光装置との計測結果の比較から、ミニ分光器の計測値には大きなバイアスが存在している結果となった.野外計測用分光装置の結果を『正』とした理由は、各種文献データと合致していること、また校正したハイパー分光センサのデータがほぼ同じ結果であったためである.ハイパー分光センサを小型化し各種移動機器への搭載ペイロードとするにはまだ時間が掛かるので、昨年来ミニ分光器を分光データ計測のためのペイロードとし、ハイパーセンサと補完できるセンサとする方向で検討を進めてきたが、可視域ミニ分光器の使用可能性は高いが、波長毎にバイアスが異なっているためなのか波長変動の形状も納得がいかない結果となっている.

従って近赤外域ミニ分光器の計測データは検証が必要であると言う結果となった.このバイアスの原因を次期以降調査するとともに,リアルタイム計測時のバイアス除去手法の検討を行っていきたい. (水厚変化での透過係数を求めることも目的の一つであったが,今回は課題が出たため割愛した)

### リアルタイム計測におけるバイアス除去 **取得データを通信にてPCに送り準リアルタイム表示**

謝辞:千葉大学環境リモートセンシング研究センターの共同研究費を使用させて頂いた。多大なるご支援に感謝致します.

このポスターに関するお問い合わせは, 株式会社センテンシア 大前までお願い致します. Email: <u>ohmae@sentencia.co.ip</u>


# **Ionospheric Tsunami Early Warning System**



NCU

Tiger Jann-Yenq Liu<sup>1,2,3</sup>, Chi-Yen Lin<sup>1,2</sup>, and Katsumi Hattori<sup>4</sup> 1 Center for Astronautical Physics and Engineering, National Central University, Taoyuan, Taiwan 2 Graduate Institute of Space Science and Engineering, National Central University, Taoyuan, Taiwan. 3Center for Space and Remote Sensing Research, National Central University, Taoyuan, Taiwan. 4 Graduate School of Science, Chiba University, Chiba, Japan



Tsunami waves can induce tsunami traveling ionospheric disturbances (TTIDs) of the total electron content (TEC). In this study, we examine the TEC derived by ground-based receivers of the global positioning system (GPS) and identify TTIDs induced by 2004 Indian Ocean tsunami. Simulations of the COMCOT (Cornell multi-grid coupled tsunami) model and analyses of the circle method, the ray-tracing technique, and the beam-forming technique are used to show that TTIDs can be quickly detected and confirmed after the tsunami occurrence. Finally, the ionospheric TEC derived by existing ground-based GNSS (Global Navigation Satellite Systems) receiving stations is demonstrated to be useful to support the tsunami early warning system



Figure 1. The seismic surface waves and tsunami waves epicenter (red star) vertically launch atmospheric gravity around the waves that propagate into the ionosphere



Figure 2. Sea surface disturbances induced by tsunami propagate into ionosphere, while a ground-based GNSS receiving station monitors ionospheric disturbances. The thin-shell ionospheric (i.e. ionospheric pierce or ionospheric) height is at 325 km altitude.



Figure 4. The propagation speeds of the TTIDs and the COMCOT tsunami waves. Seven pair of TEC/tsunami waves over the ocean area and 3 red curves over the land are presented.



Figure 6. The coverage of ground-based GNSS receiving stations of IGS. Blue triangles are the GNSS stations. Gray curves denote the path of ionospheric pierce points. Red dots denote the ionospheric pierce points of BeiDou geosynchronous satellites.



Figure 3. Tsunami wave distributions at 00:58, 02:58, 04:58, 06:58, 08:58, 10:58 UTC computed by the COMCOT model and the associated TEC variations and simulated tsunami waves. TTIDs of the TEC and COMCOT tsunami waves are denoted in red and blue curves. Seven pairs of red/blue curves are over the ocean area. The ticking times of the TTIDs and COMCOT tsunami waves are denoted by red triangles and blue squares, respectively.



> Figure 5. The tsunami origin/source detected by the circle method (a), the ray-tracing (b), and the beam-forming technique (c). Black and white triangles are the ground-based GPS stations and associated ' reported by the USGS, and the cross represents the computed tsunami source. ociated TTID locati ons. The red star denotes the epicer



Figure 7. The coverage of 3189 global ground-based GNSS receiving stations of IGS and CORS. About 100+ stations of them provide data in real time.

- · A seashore GNSS receiver could detect TTID up to approximately 30 minutes before the tsunami wave arrival.
- · Data of 4 GPS receiving stations or 10 associated IPPs (i.e. space buoys or tide gauges) successfully detect TTIDs, locate the origin, and confirm the occurrence of the Indian Ocean tsunami activated by the 26 December 2006 M9.1 Sumatra earthquake.
- · Comparisons between 10 space buoys observations and co-located COMCOT simulations show that TTIDs tend to lead the associated tsunami waves by about 19 minutes, which confirms that ionospheric GNSS TECs could detect TTIDs few minutes before tsunami waves arrive
- More two thousand ground-based GNSS receiving stations have been routinely operating and about hundreds of them provide data in real time by IGS. This gives an excellent opportunity constructing ionospheric TTID monitoring networks to support the tsunami early warning system.

#### Reference

Summarv

KeTERENCE Liu, I.-Y., Y-A. Tsai, K.-F. Ma, Y-I. Chen, H.-F. Tsai, C.-H. Lin, M. Kamogawa, and C.-P. Lee (2006), Ionospheric GPS total electron content (TEC) disturbances triggered by the 26 December 2004 Indian Ocean tsummi, J. Geophys. Res., 111, A05306, doi:10.1029/2005JA011200. Liu, J.-Y., C.-H. Chen, C.-H. Lin, H.-F. Tsai, C.-H. Chen, and M. Kamogawa (2011), Ionospheric disturbances triggered by the 11 March 2011 M9.0 Tohoku earthquake, J. Geophys. Res., 116, A06319, doi:10.1023/2011JA016761. Liu, J. Y., C. Y. Lin, Y. L. Tsai, T. C. Liu, K. Hattori, Y. Y. Sun, and T. R. Wu, (2019). Ionospheric GNSS Total Electron Content for Tsunami Warning, Journal of Earthquake and Tsunami, doi:10.11425/1793431119410070.

































# Can social sensing characterize effect of air pollution?

Hypothesis:

Outdoor pollutant concentration affects air quality related "relative search volume" (RSV) in Google Trends

#### Objective:

- 1. Is public interest to pollutant rise similar across cities?
- 2. Is public interest in pollutant influenced by meteorology?

Can help understand where policy impacts people behavior and public health.

Originality: use of remote sensing data with Google Trends to study impact on human health.













AirRGB *R* difference (2015-2001) highlights polluted urban regions – 30 most populated cities analyzed







18





















#### Conclusion

- Perception to pollutant rise is lower in cities with high baseline concentration. Need more awareness for behavioral change
   'throat' and 'cough' affected by outdoor pollution exposure
- 2.
- Difference from baseline exposure and temperature govern perception of pollution, population may get "used" to concentration
- It is important to compare the cities because successes in one city could be a potential platform for successes in others.

32

#### Future work:

- 1. Effect of trace gases, e.g. O3, NOx, SOx
- 2. Gap between satellite retrievals and personal exposure 3. Early warning prediction for medical condition and supplies.



### Thank you for your attention akhar@iis.u-tokyo.ac.jp

Fig. Google Trend for "air pollution" during biomass burning 2019

33







静止気象衛星収集・処理状況										
	*1: 3hou	rly data o	nly	ftp://hmwr127.cr.chibə-u.ac.jp/ で公開						
Asia 1 (HIMAW ARI)	GMS1 <sup>*1</sup> 198103- 198406	GMS2 <sup>*1</sup> 198112- 198409	GMS3 <sup>*1</sup> 198409- 198912	GMS4 198912- 199506	GMS5 199506- 200305	GOES9 200305- 200507	MTSAT1R 200506- 201007	MTSAT2 201006- 201507	H-08 201507- 現在	
Asia 2 (FY2 Series)	ftp://fy.cr.chiba-u.ac.jp/ FY2-C FY2- 200605- 20080 200809 2015			FY2-D 200809- 201512	FY2-E 201512- 201901	<b>FY2-G</b> 201902- 現在				
Asia 3 (Meteos at-IODC)	ftp://meteosat.cr.chiba-u.ac.jp/だ EUMETSATデータポリシーのため IP制限による公開			だが, こめ,	19	MFG5 9804-2007	MFG7 200607- 201703	MSG1 201702- 現在		
EU- Africa (0Deg)		MFG4 198912- 199402	MFG5 199402- 199707	MFG6 199610- 200212	MFG7 199806- 200607	MSG1 200401- 200612	MSG2 200609- 現在	MSG3 201212- 201802	MSG4 201802- 現在	
America (GOES- EAST)	ftp://goes.cr.chiba-u.ac.jp/			GOES08 199409-200303		GOE 200304-	S12 -201004	GOES13 201004- 201801	GOES-R 201712- 現在	
Pacific (GOES- WEST)	ftp://goes u.ac	.cr.chiba- .jp./	GOES07 -199509	GOES09 199507- 199807	GOE 199807	510 GOES11 200606 200606- 201112		GOES15 201112- 201811	GOES-S 201812- 現在	









<ul> <li>まとめ</li> <li>・CEReS 公開データベース+共用データ:</li> <li>・共同利用研究の枠組みを最大限に使って活用してください。まずは相談から</li> <li>✓「このデータもアーカイブして欲しい」といった要望も受け付けます。</li> <li>✓卒論・修論・D論での利用,投稿論文での利用等々は「研究成果報告」を!</li> <li>→皆様の入力が我々の活動,すなわちコミュニティ支援につながります。</li> </ul>	日本気象学会「地球観測衛星研究連絡会」 開催希望日時 2020年5月19日(火)気象学会会場⊂会場講演会終了後 テーマ「 <b>次期ひまわり衛星猪板ノメージャーについて」</b> 内容:ひまわり衛星は日本を含むアジア・オセアニア・太平洋領域における地球観測を担 当し、同地域の天気予報や環境観測等に役立てられている。2014年に打ち上げられた現在 のひまわり8号・9号の設計寿命は2機あわせて15年であるから、2022年に次期ひまわり衛 星を打ち上げる必要がある。衛星とセンサーの製作に5年間を要することを勘案すると 2023年には製造を開始する必要があり、2022年にに大明ひまわり衛 星を打ち上げる必要がある。衛星とセンサーの製作に5年間を要することを勘索すると 2023年には製造を開始する必要があり、2022年にになり仕様を確定する必要がある。いま わり衛星はその役割が徐々に増大していることから、主力センサーであるイメージャーの パンド仕様について、特に気象学会に隠わりの深い大気観測の図点から議論を行う機会を 設けたい、そこで本連絡会では、次期ひまわり衛星搭載イメージャーのパンド仕様につい て深く議論する会とする。 話題提供者(予定) 気象庁別所康太郎「後継衛星計画の現在の検討状況」 千葉大学 樋口篤志「ひまわりの波長構成と雲識別アルゴリズム」 JAXA 橋本真喜子「ひまわりとエアロゾル衛星観測~どのような観測が必要か?〜」 NICT 村田健史「先進的情報通信技術からのひまわり衛星データへのアブローチ」 世話人 中島孝(東海大)、樋口篤志(千葉大)、別所康太郎(気象庁)



#### Background

Precipitation (GSMaP)

Snow Coverage Product

- · For mitigation of wildfire in this region, the reason and influence of the fire should be clarified.
- · Fire is related with dry condition of surface (Keetch-Byram, 1968, Gray, 2015)
- Satellite-based KBDI was developed and analyzed with FO in this region (Park and Takeuchi, 2019, Spring conference of ASSJ).
- In high latitudinal area, low temperature environment makes KBDI insensible by snow coverage.





- · Goal : "A system for mitigating fires in Far East Russia region using satellite-based data."
- · To analyze impact of surface dry condition (KBDI) and fire emissions (FE)
- · To compare in-situ meteorological data and KBDI with several latitudes condition
- · To reveal the relationship between FE and KBDI under the snow or non-snow coverages



Figure 2. Study Area with MCD12Q4 in background



Advanced Microwave Scanning Radiometer 2 (AMSR-2)

Snow covers are detected using the difference between TbV18 and TbV36 when > 0.











Seasonal pattern of fire occurrences in Far East Russia











#### Discussions

- Kimball et al. (2006): Freeze-thaw in cryosphere is analyzed with productivity of trees. Thaw anomaly durations are related with GPP anomaly. - ET related issue
- Zhang et al. (2011): Low temperature suppresses ET because of low demands of evaporation of air capacity & transpiration of plants in Tundra.
- Romanovsky et al. (2010) used snow depth and air temperature for describing degradation of permafrost of Russia.
- Westerling et al. (2006) found that early snow melting causes fire vulnerability in western US.



#### ← (Westerling et al., 2006)

Construction of the second second

#### Conclusions

- Satellite-based KBDI is an index for fire vulnerability representing dynamics of surface dryness.
- KBDI is more suitable to explain fire expansion pattern. (Natural case)
- · In spring, KBDI (dry) and FO (fire) are increasing.
- · Delineation of the dryness of surface in this timing is important.
- Under the snow coverage, KBDI showed almost 0.
- · Uncertainties in KBDI for low temperature were implied.
- Evapotranspiration in permafrost uses air temperature and snow melting parameter for delineating *freeze-thaw cycle*.
   The covert will be added one NDD in our force.
- As conclusions, estimation of snow melting area and the timing of melting would be helpful to make a robust drought index for high latitudinal area.





































#### Summary

- State estimation w/ DA
  - Gaussian Transformation worked well
  - Analyses and forecasts were improved
- Parameter estimation w/ DA
  - Model parameter simultaneously estimated
  - Precipitation forecasts were improved
- Evaluation of model's cloud microphysics
  - Still challenging
  - Parameter estimation seems to work





#### 1. はじめに

2019年、北朝鮮の農業生産量は、干ばつの影響の為5年ぶりの低水準であるとのニュースが発表された。しかしその一方、米の価格は 下がっているとの報告もある。そこで、北朝鮮の主要な農作物の一つである米について、2019年の水田の推定面積を求め、実際にどの程 度干ばつの影響があるのかを調べようとした。そこで、雲の影響の少ないSentinel1データから水田面積の推定を行うことを考えた。手法と してまず、Landsatデータによる推定が可能な2017年データで推定を行い、ノイズ低減の為のフィルタサイズ、解析に用いるデータの時期に ついて検討を行った。また、その結果を2019年に適用し、水田面積を推定した。



図1:対象地。黄海道内、沙里院市付 近の水田密集地。その周囲を畑が取 り巻いている。中央の画像は2017年 6月14日のLandsat8画像 (R,G,B=band6,5,4)、右図は2017年 Sentinel1の3時期の合成カラー画像 (R,G,B=6/1, 6/13, 8/5)

#### 2.1 誤差の軽減・Leeフィルタのサイズ

SARデータでは水面での後方散乱値が小さくなるため、湛水した水田は黒く見える。そこで水田面積を推定 する方法の一つとして、この範囲を閾値を用いて求め、このうち稲の出穂後も黒く映る範囲を水域や調整水 田として省く方法が挙げられる。そこで2017/06/11と2017/08/22の二時期のデータから閾値を決定し、推定を 行ったところ、多くの誤判読範囲が、特に畑部分に生じることがわかった。

誤差の軽減の為、まずノイズフィルタについて検討を行った。今回はLeeフィルタを使用した。適当なフィルタ サイズを選択するために、1) 畑部分のノイズを軽減する 2) 水田内部のノイズを軽減することを考えた。1) に ついては、6/14のLandsat8データを用いた教師付き分類画像から畑の部分を抜き出し、この範囲内で水田と 誤判読される面積がフィルタサイズによってどのように変化するかを調べた(図2-1)。また2) については、閾 値決定に使用した水田に対応するポリゴンを用いて、ポリゴン内部の推定された水田の割合を求め、それが フィルタサイズによってどのように変化するかを求めた(図2-2)。結果として、フィルタサイズを9×9とした。



図2-2:水田ポリゴン内部の水 田画素の割合とフィルタサイズ

#### 2.2 使用データ数と取得時期

水田と畑の後方散乱値について、湛水期中期の5/30と後期の6/11にそれぞれのサンプルポリゴンの平均値と偏差を取り、どの程度の 差があるかを調べた。結果、5/30については水田と畑の後方散乱値に比較的明確な閾値(グラフの青線)を設けることが可能だが、湛水 部分が十分に広がっていないこと、また6/30の場合、水田と畑の間の値に重なる部分があること、それは閾値で明確には区切れないこと、 しかし湛水部分は十分に広がっていることが分かった(図3-1、2)。

		1 
		1  -
図3-1	図3-2	

図3-1:2017/5/30データによる水田と畑の、 ナンプルエリア毎の平均値と偏差 図3-2:2017/06/11データによる水田と畑の、 ナンプルエリア毎の平均値と偏差

そこでノイズによる誤差を減少させる為に、湛水期の5/30,6/11と出穂期の8/22のデータからそれぞれ閾値を求め、水田の面積を推定した(A)。また畑の範囲をLandsatの教師付き分類結果から推定し、その内部で水田と判読された面積を畑部分の誤判読とし、それがどの 程度減少するのかを同時に確認した。結果、畑部分の誤差は減少したが、湛水期中~後期に増加した水田面積は全て省かれた。そこ で6/11,8/22,それに、湛水期以外で水田と畑の差が最も大きかった7/29の3時期のデータから閾値を求め、面積推定を行った(B)ところ、 畑部分の誤差は減少したが、7月の水田内部の値が不均一であるため、水田部分の誤差が増大した。そこで、AとBを足し合わせたところ、ノイズの軽減と共に水田推定面積もLandsatでの推定面積と大きく変わることがなかった(表1-1)。

#### 3.2019年データへの適用

この方法を2019年データに適用し、湛水期2時期(6/1,6/13)と7月後期(7/31)、出穂期(9/.17)のデータからそれぞれ閾値を決定、2種の 推定画像を足し合わせることで推定画像を作成した。その際の推定面積は表1-2のとおりである。

	, , ,							
使用データ(2017年)	estimate area (㎞)	noise area( ㎞)	estimate paddy area (㎞)	使用データ(2019年)	estimate area (㎞)	noise area( ㎞)	estimate paddy area (㎞)	表1-1(左):2017年のSentinel1画 像と、閾値を用いた際の全推定面
5/30 and 8/22	280.535	14.0559	266.4791	6/1 and 9/17	299.8284	44.4491	255.3793	積、畑部分の誤判読面積、誤判読
6/11 and 8/22	463.3735	101.8391	361.5344	6/13 and 9/17	423.6556	106.2281	317.4275	を除いた水田面積。
7/29 and 8/22	607.5704	107.9599	499.6105	7/31 and 9/17	815.6914	216.1018	599.5896	表1-2(右):2019年のSentinel1画
5/30,6/11 and 8/22 (A)	250.0515	12.1924	237.8591	6/1,6/13 and 9/17 (A)	179.0067	13.8391	165.1676	像と、閾値を用いた際の全推定面
6/11,7/29 and 8/22 (B)	301.4035	11.0216	290.3819	6/13,7/31 and9/17 (B)	308.2494	27.9507	280.2987	積 佃部分の割割詰面積 調割詰
A+B	352.3037	21.6877	330.616	A+B	331.6939	37.5065	294.1874	たたいたシロ素種
Londootからの推定 (6/14)	270 5904							で际いた小田囲倶。

#### 4. 結論

2017年のSentinel1 データに対し9×9のLeeフィルタ処理を行い、4時期(湛水期2時期、7 月後期、8月後半以降)を3時期ずつ組み合わせ、それを足し合わせることで水田面積を 推定できることが分かった。また、同様の手法で2019年のデータから水田面積を推定し たところ、その面積は2017年の89%となった。従って、干ばつの水田への影響は皆無で はないが、そこまで大きくはないのではないかと推察される。



図4:水田推定面積から 畑部分に対応する誤判 読部分を除いた図。 水色:2017年のみ 赤色:2019年のみ 灰色:共通して水田と判 断された個所

For further details, contact: Etsuko Nakazono, Be-601, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL: http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/ E-mail: nakazo@iis.u-tokyo.ac.jp)



For further details, contact: Nuntikorn Kitratporn, Bw-601, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL: http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/ E-mail: tita@g.ecc.u-tokyo.ac.jp)



For further details, contact: Islam Md Rahedul, Bw-602, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL: http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/ E-mail: rahe@iis.u-tokyo.ac.jp/



55

For references and details, contact: Zheng Yuhan, Bw-601, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL:http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/E-mail: yuhan@g.ecc.u-tokyo.ac.jp)

Fig. 6 Mangrove gain and loss in terms of different land cover.

regions. 4 Conclusions

due to built-up and aquaculture

the change types.

Mangroves area decreased from 1985 to 1996, while kept increasing after 1996 mainly due to the national conservation actions since 1990s. Most mangrove gains came from aquaculture and mudflat, while losses were

Biocapacity changes are not only related to mangrove area changes but also

The uncertainties: Training samples (1985, 1996); Indices selected for classification; Tidal inundation; Different mangrove species and ages.



# 大気輸送モデルNICAM-TM による一酸化炭素シミュレーション

丹羽 洋介

#### 国立環境研究所地球環境研究センター,気象庁気象研究所

#### はじめに

#### 参考文献

大気中の一酸化炭素(CO)は主に化石燃料消費や森林火災から放出される燃焼起源のトレーサーであ るため、温室効果ガスなどの解析において、濃度変動に対する起源別寄与を推定する際に有用な気体 である。本研究では、温室効果ガスなどの解析を主目的とした大気輸送モデルNICAM-TM (Niwa et al., 2011)に新たなトレーサーとしてCOを追加し、輸送実験を行なった。さらに、逆解析システム NICAM-TM 4D-Var (Niwa et al., 2017a,b) にCOからCO2への酸化過程も含むCOのアジョイント モデルを新たに導入し、CO2-COジョイント逆解析システムを構築した。本発表では、2015年にイ ンドネシアで発生した大規模火災に着目して、航空機観測プロジェクトCONTRAILのCO2データ (Machida et al., 2008)を用いて行なったCO2-COジョイント逆解析の結果 (Niwa et al., in prep.) についても紹介する。

#### COフォワード・シミュレーション

 Preserving Monotonicity and Consistency with Continuity for Atmospheric Tracer Transport, J. Meteorol. Soc. Japan. Ser. II, 89(3), 255–268.
 Niwa et al. (2017a), A 4D-Var inversion system based on the icosahedral grid model (NICAM-TM 4D-Var v1.0) – Part 1: Offline forward and adjoint transport models, Geosci. Model Dev., 10(3), 1157–1174.
 Niwa et al. (2017b), A 4D-Var inversion system based on the icosahedral grid

model (NICAM-TM 4D-Var v1.0) – Part 2: Optimization scheme and identical twin experiment of atmospheric CO<sub>2</sub> inversion, *Geosci. Model Dev.*, 10(6), 2201–2219.

Niwa et al. (2011), Three-Dimensional Icosahedral Grid Advection Scheme





P30

# 上部対流圏のメタンの変動について

第22回環境リモートセン シング シンポジウム 2020/02/20

#### ○江口菜稿1、齋藤尚子2、丹羽洋介3

1:九州大学 応用力学研究所, 2:千葉大学 環境リモートセンシング研究センター, 3:国立環境研究所

解析には、FTS TIR L2 V01.xx メタン鉛直プロファイルデー

対象とした気圧面は、主に対流圏上層の 237 hPa である。(リトリーバ ル手法の詳細は、Saitoh et al. [SOLA, 2012] を参照。) TIR L2 V01.xx

ており、緯度帯や高度によるデータ質の差異が報告されている [Holl et

al., AMT,2016; Zou et al., 2016; Olsen et al., AMT, 2017]。現在、各種航

空機データとの検証解析が進められており、低緯度についてはおおむ

が低めであることがわかっている [Saitoh et al., in preparation]。

解析期間は 2010 年 1 月から 2013年12 月の4年間である。L2 デ から日毎に5度グリッドのグリッドデータを作成し、解析に用いた。各グ

ね10-15 ppb程度で一致、北半球中緯度の夏季は若干GOSATのメタン

ータは、他衛星や地上FTSとの比較解析でデータ質が評価され

#### 1. はじめに

GOSAT (Greenhouse gases Observing SATellite: 温室 効果ガス観測技術衛星)の主センサである TANSO FTS (Thermal And Near infrared Sensor for carbon Observation Fourier Transform Spectrometer)の熱赤 外域 (Thermal InfraRed: TIR) スペクトルより、二酸化炭 素とメタンの鉛直濃度プロファイルデー ータが導出され、 Level 2 (L2) プロダクトとして一般に公開されている。 本発表では、FTS TIR L2 Version 01.xx (最新版)のメ ン CH4 鉛直プロファイルデータを用いて、特に上部対 流圏のメタンの季節・季節内変化と、数値モデルとの比 較結果を報告する。

比較解析では、リトリーバル時に a prior として使用し た国立環境研の大気輸送モデル (NIES-TM; Transport Model ver.5) [Saeki et al., GMD, 2013] と非静力学全球 モデル Nonhydrostatic Icosahedral Atmospheric Model (NICAM)-based Transport Model (TM) [Niwa et al., JMSJ, 2011] で計算されたメタンデータを使用した。

#### 3. 水平分布と季節変化



図 3a: TIR リトリーバスのCH. [ppmv] の水平分布。237hPa 各月、日中。白抜きはデータ欠損。2010-2013年平均。

- 年中、北半球の中高緯度で濃度が高く、南半球に行く程、 濃度が低くなる
- 北半球冬季、高緯度陸上および夏季の中央・東アジア域で 濃度が高い。



2. データ:処理方法と特徴

メタンデ



- 2

タを用いた。



図 4 : a priori のCH. [ppmv]の水平分布。250hPa。各月。

5. 鉛直分布

北半球冬季から春季の南半球中部太平洋で濃度が低い、 夏季から秋季は赤道インド洋から西部太平洋域にかけて濃 度が低い。

図 5:NICAM-TM のCH. [ppbv]の水平分布。250hPa。各 月。但し、2009-2013年平均。

> 数値モデルと同様な傾向がみられているが、数値モデルの 方が南北両半球の濃度コントラストがきつい。

図 1:自由度 DOF の分布。2010-2013 年1 月。赤、青線は日中

と夜間、黒線は昼夜。実線は陸上、破線は海上。縦実線は平均 値、縦破線は標準偏差、縦点線は標準偏差×2。

C. THAT

図2:各緯度帯毎の自由度 DOF の季節変化。ただし、「DOFの

一平均値一標準偏差×2]の分布。赤、青線は日中と夜間。実線 は陸上、破線は海上、点線は混合域。

解析に有効なデータは、低中緯度(40S-40N)ではほぼ

年中、高緯度では、北半球冬季の夜間のデータが解

析から省かれる。

munit

month



- いるようだ。北半球高緯度は冬季に高く、春季に低い、中緯度は、

- トレンドの傾向は、対流圏中、上層共に亜熱帯域で高くなっている。

これまでの先行研究で指摘されている、南北半球間のコントラ

スト、北半球夏季のシベリア、北米大陸北部での極大と季節

上部対流圏においては、対流活発域での上層への輸送がみ

変化の特徴がリトリーバル値にみられていた。

6. 考察

られているが、その北側の成層圏領域との間の壁が明瞭に見 られている。また対流圏中層の南への広がりと、対流圏最下 層の低濃度の信憑性を今後、確認していく。 メタンは水蒸気と気温に敏感な物質であるので、これらの他の 物理量と合わせて、今後解析をおこなっていく予定である。

球上部対流圏の極大は不明。

<u>図 7</u>:経度平均した TIR CH<sub>4</sub> [ppmv]の緯度気圧断面図。2010 -2013年平均。コンターは0.1 [ppmv] 毎。

CH<sub>4</sub>の高濃度域は北半球高緯度地表面付近にみられ、 そこから、上層および南側に広がっている様子がみられる。対流活動が活発な低緯度で、上部対流圏への 伸長および、上部対流圏での南半球への延伸がみら れる。特に北半球夏季に顕著である。8~11月の南半

南半球への水平方向の広がりは、数値モデルの特徴

と異なる。NIES TM は特に積雲による鉛直輸送の特徴 が他のモデルよりも強いことが指摘されており [Eguchi

et al., ICDC8, 2009]、対流圏内の特に北半球側で濃度

コントラストがみられる。それ以高の成層圏との境が明

瞭である。一方、NICAM-TM は上部対流圏での南半

球への延伸は見られない。また成層圏も含めて、濃度

が一様で、混合過程が卓越していることが示唆される。

#### 7. 参考文献

Holl et al., AMT, 9, 1961-1980, doi:10.5194/amt-9-1961-2016, 2016 Niwa et al., JMSJ, 89, 255-269, doi:10.2151/jmsj.2011-306, 2011 Olsen et al., AMT, 10, 3697-3718, doi:10.5194/amt-10-3697-2017, 2017 Saeki et al., GMD, 6, 81–100, doi:10.5194/gmd-6-81-2017,
 Saeki et al., GMD, 6, 81–100, doi:10.5194/gmd-6-81-2013, 2013
 Saitoh et al., SOLA, vol.8, doi:10.2151/sola.2012–036, 2012.
 Zou et al., AMT, 9, 3567–3576, doi:10.5194/amt-9-3567–2016, 2016

図 9: 図7と同じ。ただし、NICAM-TM。

図8:図7と同じ。ただし、a priori (NIES TM)

ent (RA) 課題として取り組んでいる。また本研究の一部は、環境省環境研究総合推進費 2-1701 (温室効果ガスの吸掛出量整視に向けた統合型観測解 <u>謝辞</u>:本研究はGOSAT の Research Announcen 析システムの確立) の支援を受けて実施した。

Institute of Industrial Science, The University of Tokyo, Jap Remote Sensing of Environment and Disaster Laboratory EMISSION INVENTORIES FOR KEY SECTORS IN HO CHI MINH **CITY, VIETNAM** Nguyen Thi Quynh Trang, Wataru Takeuchi Institute of Industrial Science, The University of Tokyo, Japan 1. ABSTRACT GOALS Emission inventory (EI) is required tool for both user community of air quality models and policy makers, regarding air pollution controlling. In light of this fact it is important to update and compile the local emission inventories using available data so that the scientific background of effective policies and the input data for atmospheric transport and deposition models can be designed. Objective - to model the evolution of main anthropogenic emission sectors in HCMC using statistical data and remote sensing data. Expected outputs are gridded EIs for key anthropogenic emission sectors cover from 2009 to 2016. These EIs has monthly interval and 1 km space resolution and includes 12 species: SO2, NOx, CO, NMVOC, PM10, PM2.5, BC, OC, NH3, CH4, N2O, and CO2. Study sites: - Hochiminh city, Vietnam. This city has the relative independence on other adjacent sources. facilitating the compiling local EI. Result: Emissions of Transportation sector in HCMC were over 682 Gg CO, 84.8 Gg NOx, 20.4 Gg PM10 and 22000Gg CO2 in 2016, which are were 1.8, 2.6, 2.5 and 2.03 times of the ones in 2009, respectively. The emissions of Manufacturing industry and Residential sectors include both fuel consumption and electricity consumption. Electricity consumption is the most dominated emission source. In 2016, the electricity consumption of these two sectors emitted 6985 Gg and 6691 Gg of CO2, respectively, increasing by 87% and 45% in compare with 2009, respectively. Transportation is by far the highest emission source. The central business districts like Quan 1, Quan 4 and Quan 7 express the highest emission intensities. 2. STUDY SITE AND BACKGROUND 3. METHODOLOGY GHG Emissions by Sector Fig. 3 Flowchart of study GHG Emissions in Stationary energy Sector Fig. 1 Study site - Ho Chi Minh city, Vietnam Available Els in HCMC applied Tier 1 approach provided by 2006 IPCC Guidelines and they are not up to date anymore. Besides, the spatial Fig. 2 GHG emissions by sector in HCMC. 2013 provided by JICA, 2015. Three key allocation of emissions to create emission sectors are: Transportation, emission maps is needed for both Manufacturing Industry and Residential policy makers and air quality sectors numerical model users. 4. RESULTS





itructure, Ecology and Conservation. https://doi.org/10.1007/978-3-319-71354-0\_15 oi.org/10.1007/s13280-018-1115-y ngs of the National Academy of Sciences, 106(30), 12377-12381. https://doi.org/10.1073/pnas.0905620108

For further details, contact: Xuan Truong TRINH, Bw-602, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL: http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/) E-mail:



- Surface water storage has not been removed from total water storage, which could affect the results.
- Validation of the groundwater storage changes is not discussed due to the unavailable groundwater well observations.
- Mass changes caused by coal mining may be mistakenly identified as a part of the total water storage changes.

# REFERENCES

- D. N. Wiese, 2015. GRACE monthly global water mass grids NETCDF RELEASE 5.0. Ver. 5.0. PO.DAAC, CA, USA.. Dataset accessed [YYYY-MM-DD] at <a href="https://doi.org/10.5067/TEMSC-OCL05">https://doi.org/10.5067/TEMSC-OCL05</a> Rodell, M., P.R. Houser, U. Jambor, J. Gottschalck, K. Mitchell, C.-J. Meng, K. Ascenault, B. Cosgrove, J. Radakovich, J.K. Entin, J.P. Walker, D. Lohmann, and D. Toll, The Global Land Data Assimilation System, Bull. Amer. Meteor. Soc., 85(3), 381-394, 2004. Thenkaball P.S., Knox J.W., Ozdogan, M., Gumma, M.K., Congalton, R.G., Wu, Z., Milesi, C., Finkral, A., Marshall, M., Mariotto, J., You, S. Giri, C. and Nagler, P. 2012. Assessing future risks to agricultural productivity, water resources and food security: how can remote sensing help? Thotogrammetric Engineering and Remote Sensing. August 2012 Special Issue on Global Croplands: Highlight Article. 78(8): 773-782

(coal mining, irrigation, afforestation) on

groundwater storage changes.

For further details, contact: Yaru, Bw-601, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL: http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/ E-mail: yaru@g.ecc.u-tokyo.ac.jp)

# Regrowth and LUC-Emission: traps behind the plausible consistency in net CO<sub>2</sub> flux in TRENDY-v8 models

Zhongyi Sun<sup>\*1</sup>, Masayuki Kondo<sup>2</sup>, Kazuhito Ichii<sup>2</sup>, Tomomichi Kato<sup>3</sup> 1 Field Science Center for Northern Biosphere, Hokkaido University, Hokkaido, Japan. 2 Center for Environmental Remote Sensing, Chiba University, Chiba, Japan 3 Research Faculty of Agriculture, Hokkaido University, Hokkaido, Japan.

Although the existence of large carbon sink in terrestrial ecosystems is well established, the detailed information and components of **INTRODUCTION** this sink remain uncertain. In order to study the global scale ecosystem carbon cycle and budget, several dynamic global vegetation models (DGVMs) have been developed and considered to be the most suitable way. However, almost all the estimates of carbon fluxes based on each model vary widely. Among them, the net CO<sub>2</sub> flux (i.e., NBP) seems to have a plausible consistency. Therefore, in this study, the differences between different models of the net CO<sub>2</sub> flux were analyzed in detail to figure out Whether this consistency is true and what facts are behind it.

#### **MATERIAL AND METHODS**

Fig.6 Time-series of forest cover rate in two hotspot regions

Simulations of the global dynamic vegetation models (DGVMs) used in this study are from the TRENDY v8.

CABLE-POP; CLASS-CTEM; CLM5.0; DLEM; ISBA-CTRIP; ISAM; JSBACH; JULES-ES; LPX-Bern; ORCHIDEE; ORCHIDEE-CNP; SDGVM; VISIT.

#### **Forcing dataset:**

Global atmospheric CO2: 1700-2018 annual time-series, derived from ice core CO2 data merged with NOAA annual resolution from 1958 onwards. Land use change (LUC): ~1950 LUH2 v2h; 1950-2019 based on new inputs from HYDE, and new FAO data for the national wood harvest demands. CRU Climate forcing: 0.5 degree CRU monthly historical forcing over 1901-2018 S2 NBP = (S2 NBP - S1 NBP) + S1 NBPCRU-JRA climate forcing: 0.5 degree CRU-JRA55 6-hourly historical forcing over 1901- 2018  $CO_2$  effect  $\Delta F_{CO2}$ **Simulation protocol:** S1: variability in CO<sub>2</sub> (time-invariant "pre-industrial" climate and land use mask) Climate effect ∆F<sub>CO2+Climate</sub> 82: variability in CO<sub>2</sub> and climate (time-invariant "pre-industrial" land use mask) BP = (S3 NBP - S2 NBP) + S2 NI**S3:** variability in  $CO_2$ , climate and LUC (all forcing time-varying)  $\Delta F_{\rm Net}$ Regrowth flux LUC emissions  $\Delta F_{III}$ ΔFile Negative sign (+): a net sink to the land Positive sign (-): a net source to the atmosphere (S3 NBP-S2 1 = (S3\_NEP - S2\_NEP) + (S3\_NBP - S3\_NEP) - (S2\_NBP - S2\_NEP) Fig.1 Sign Convention for Net CO2 Flux Fig.2 Descriptions of Flux Terminologies **RESULTS AND DISCUSSION** 135°W 90°W 45°W 180% 45°E 90°E 135°E 180° ISBA-GTRI N°09 ۲. ISB (PgC) NoOE ×. ORCHIDEE



Fig.7 Accumulated Carbon flux and carbon in vegetation during the last 7 decades over two hot spot regions.



#### Spatial resolution of voxel model for BRDF simulation

Abstract: Various Bidirectional Reflectan ce Distribution Function (BRDF) simulator has been developed. The model considers various vegetation parameters and used Monte Carlo ray tracing. Using the simulator, sensitivity analysis of BRDF to several vegetation parameters (e.g. leaf area, stem volume and leaf inclination) has been done. However, the spatial resolution of a model to represent forest is also important because BRDF is affected on a shadow. The aim of this study was to analysis of BRDF to spatial resolution of s model. The voxel model was used for represent a forest and Sentinel-2 was a target image. Firstly, the reflectance was simulated by calculated for shadow/shade. Then voxel size was 0.2m. Secondly, voxel size was changed to 0.5m, 1.0m, and 2.0m. Finally, reflectance simulated by each voxel size was compared with Sentinel-2 surface reflectance. The result showed, in case of band was NIR, RMSE was minimum at voxel size was 0.2m. However, in case of band was VIS and band 8A, RMSE at voxel size was 0.2 m was larger than RMSE at other voxel size. Future task is to apply this simulation method to other forest and confirm the spatial resolution for BRDF simulation.

# はじめに

様々なBRDFシミュレーターが開発されており、植生パラメータ(葉 面積,葉の角度分布,幹材積など)を用いて衛星が観測する反射率 の感度分析が行われている<sup>1)2)</sup>。一方で、BRDFは影による影響を 強く受けるという研究結果もあるため、シミュレーターに入力する 森林の3次元モデルを再現する空間分解能も重要な要素である。

そこで本研究では、ボクセルモデルを用いて、空間分解能が与 えるBRDFシミュレーションへの影響を調べた。対象とした衛星画 像はSentine-2であり、対象地域は右に示すタイのスラナリーエ科 大学敷地内の常緑広葉樹林である。樹種はHopea ferrea である。 ボクセルモデルのサイズを0.2mから2.0mまで変化させシミュレ· ションを行った。



Figure.1 Overall the study forest

#### 反射率のシミュレーションフロ・





 $I_{dir}(\lambda) = \text{diffuse horizon irradiance}(W/m^2/\mu m)$  $L_{B}(\mu) = \text{unitize investor instance}(wire '\mu m')$  Shode = shielding ratio of diffuse horizon instance  $\theta_c = \text{view senith angle}$   $R_{ob} = \text{stadiance observed by sensor(W/m^2/nt/\mu)m})$   $SRF(\lambda) = \text{spectral response function}$ 

#### = reflectance $\theta_i = sun zenith angel$

where

# 結果

対象としたSentine⊢2画像 の日付は、2019年9月29日で ある。ボクセルサイズ0.2mか らシミュレートした結果をFig.3 に示す。横軸がSentinel-2が 観測した表面反射率、縦軸 がシミュレートした反射率で ある。Band7,8,8Aを除きほと んどのBandで過大推定と なった。

Fig.4に各バンドおよび各ボク セルサイズでのRMSEを示す。 可視域や中間赤外域ではボ クセルサイズが0.2mの時より も、0.5m10m20mの方が RMSEが小さくなってることが わかる。一方で、近赤外域で はボクセルサイズ が0.2m以 上ではRMSEが大きくなった。



Figur e.3 Scatter plot of the simulated Sentin el-2 reflect ance and surface reflectance for overall the study forest. Voxel size was 0.2m.



## 考察と今後の課題

シミュレートした反射率が過大推定になった理由には、葉の傾きを考 慮していないことが原因と考えられる。また、可視バンドやB8Aバンドに て、ボクセルの分解能を大きくすると、RMSEが小さくなった原因は、不 明な部分も多い。森林のタイプごとに結果に違いが生じるのか検証し ていく必要がある。

参考文献 Figure.2 Framework used for 1)Kobayashi, H., H. Iwabuchi, 2008, A coupled 1-D atmosphere and 3-D canopy radiative transfer simulation for surface reflectance model for canopy reflectance, light environment, and photosynthesis simulation in a heterogeneous using a voxel model landscape, Remote Sensing of Environment, 112, pp.173-185. 2)Xin Ding et al., 2002. BRDF modeling and inversion of structure parameters for sparse vegetation canopy," IEEE International Geoscience and Remote Sensing Symposium, Toronto, Ontario, Canada,

For further details, contact: Takumi Fujiwara, Bw-601, 6-1, Komaba 4-chome, Meguro, Tokyo 153-8505 JAPAN (URL: http://wtlab.iis.u-tokyo.ac.jp/ E-mail: ftakumi@iis.u-tokyo.ac.jp)

Vol.4, pp. 2553-2555

















# 3. 討論&まとめ:農業政策(飼料用米の補助金) についての認知の差(Summary) ・補助金の金額が変動(減るシナリオ) ・一飼料用米の生産減産、飼料用米の生産意欲の促進効果」の可能性 ・代替家(輸入品ー米国のトウモロコシなど、値段が安い)がある時に、補助 金の効果が」。 ・補助金以外の対策が必要

# ご清聴ありがとうございました!
















#### 6.まとめ

ひまわり8号より雲システムを認識し、その数の日周期を調べた。

- > 面積がおよそ100~10,000kmの雲システム数は、00-03/12-15LTに極大 となる半日周期を示した。
- この半日周期は、異なる期間の日周期の重ね合わせではなく、雲システム数の極大は上昇流偏差や低高度偏差と一致し、大気潮汐にコントロールされたものであることが強く示唆された。
- 大気潮汐による断熱的な鉛直変動とそれに伴う水蒸気偏差は、実際の水 蒸気偏差と良くあっていた。
- ▶ 半日周期は、併合による雲システム数の増加と雲システムが維持される 数の増加によって示されることが分かった。
- これらのことから、大気潮汐によって新たな対流活動が促進されるので はなく、既存の雲システムが大気湖汐に伴う断熱的な鉛直運動によって 強化されるというメカニズムが本質的に重要であることが推測された。

# Monitoring earthquake and volcano phenomena through HIMAWARI-8/AHI observations

GENZANO NICOLA 1,\*, COLONNA R. 1, FALCONIERI A.2, FILIZZOLA C. 2, HATTORI K. 3, LISI M. 2, MARCHESE F. 2, PERGOLA N. 2 and TRAMUTOLI V. 1

<sup>1</sup> School of Engineering, University of Basilicata, Via dell' Ateneo Lucano, 10, 85100 Potenza, Italy <sup>2</sup>National Research Council, Institute of Methodologies for Environmental Analysis, C. da S. Loja, 85050 Tito Scalo (Pz), Italy;

<sup>3</sup> Graduate School of Science, Chiba University, Yayoi 1-33, Inage, Chiba, 263-8522, Japan \* Contact author: nicola.genzano@unibas.it

Remote sensed data provided by meteorological satellite sensors have proven themselves as an useful tool in the field of geohazard assessment and their mitigation. In particular, data provided by satellite sensors on board of geostationary platforms, which allow to obtain information on large areas with an high time frequencies, have been exploit, for example, for the reduction of seismic and volcanic risks.

Since 1998, the general change detection approach Robust Satellite Techniques (RST; Tramutoli 1998, 2007) has show good ability to identify and to monitor phenomena associated to earthquake process, as well as volcanic process. Based only on satellite data without any use of additional information (i.e. ancillary data), the RST approach can be easily implemented on different satellite data.

In this work, in order to study earthquake- and volcano-process, and their related phenomena and products, RST approach has been implemented on radiance collected by the Japanese satellite sensor HIMAWARI 8/9-AHI. Here, we show the achieved results of two different RST analysis. The Sulawesi (Indonesia) earthquake of magnitude Mw~7.5 occurred on September 28, 2018 and the eruption of Mt. Agung (Indonesia) of November 2017 have been take in account as test cases.



) product at 1 km spatial resolution of 26 November at 00:00 UTC (09:00 right side of image), the ash plume emitted by Mt. Agung (indicated in of DECL octuation)

#### References

- Marchese F., Falconieri A., Pergola N., & Tramutoli V. (2018). Monitoring the Agung (Indonesia) Ash Plume of November 2017 by Means of Infrared Himawari 8 Data. Remote Sensing, 10(6), 919

Pergola, N., Marchese, F., & Tramutoli, V. (2004). Automated detection of thermal features of active volcances by means of infrared AVHRR records. Remote Sensing of Environment, 30(3), 311–327 - Tramutoli, V. (1998). Robust AVHRR Techniques (RAT) for Environmental Monitoring: theory and applications, in Proceedings of SPIE, vol. 3496, edited by E. Zilioli, pp. 101–113.

. Tramutoli, V. (2007). Robust Satellite Techniques (RST) for Natural and Environmental Hazards Monitoring and Mitigation: Theory and Applications, in 2007 International Workshop on the Analysis of Multi-temporal Remote Sensing Images, pp. 1–6, IEEE. Sensing Imag

Tramutoli, V. Jonno, V., Filizzola, C., Pergola, N., Pietrapertosa, C., (2005). Assessing the potential of thermal infrared satellite surveys for monitoring seismically active areas: The case of Kocaeli (Izmit) earthquake, August 17, 1999, Remote Sens. Environ., 96(3–4), 409–426, doi:10.1016/j.rse.2005.04.006..

are the brightness temperatures (BT) measured at 3.9 µm, 11 µm and 12 µm wavelengths

#### 次世代静止気象衛星からの地表面温度推定アルゴリズム開発 (その2)

#### 長崎大学 森山雅雄

GOES-R, S/ABIからの地表面温度推定アル ゴリズム関発

#### 熱赤外放射の内訳

- $I = \tau(\theta)I_s + I_s(\theta), I_s = \varepsilon B(T_s) + (1 \varepsilon)\frac{F}{\sigma}$  ・ ((#): 透過率
   ・ 「」(#): バスラジアンス
   ・ F: 地表での下向き放射相度 後以此的利力 T.: 地表供單度
   : 地表出射出半(環域毎)
- r(#), I<sub>a</sub>(#), P: 大気プロファイルから計算可能(大気補正)
   T<sub>a</sub> e: 未知数(母域数+1)
  - 実決定問題 (そのままでは解か得られない)

- 地表面温度推定アルゴリズム
   Split window (MODIS, ...): 地表面射 出率を非前見程し、複数帯域での 観測販度温度と地表面温度の重回 帰式により推定
   準解析推定法(ASTER, SGLI): 複数 当時つの作見制調度はよっなフロ
  - <sup>単勝桁推定法(ASTER, SGLI): 複数 帯域での衛星観測値を大気プロ ファイルを用いて大気補正し、観 測値と地表面温度、射出率の間の 統計的な関係式を加えて、求解可 能な連立方程式を作り、それを解 いて地表面温度、射出率を同時推 定する。</sup>

#### 準解析型地表面温度推定アルゴリズム

入力: 範囲弾な高度 古, FA 数値子指モデルを用いた大気補正 e. F。

$$\begin{split} & \int_{Y} = B_{1}^{-1}\{u_{1}(\theta_{1}), B_{2}(T_{1}) + (1-v_{1})_{1}^{-1}\{v_{1}+v_{2}(\theta_{1})-1\}, v = 0 \\ & \int_{Y} = B_{1}^{-1}\{u_{2}(\theta_{1}), B_{2}(T_{1}) + (1-v_{2})_{1}^{-1}\} + L_{2}(\theta_{1}) + 2J_{1} = 0 \\ & \int_{Y} = -B_{1}^{-1}(v_{2}+\theta_{1})_{1} + B_{2}(T_{1}) + (2J_{1}-v_{2})_{1}^{-1}\} + L_{2}(\theta_{1}) + 2J_{2}(\theta_{2}-\theta_{1})_{1}^{-1} + 2J_{2}(\theta_{2}-\theta_{2})_{1}^{-1}\} \\ & \int_{Y} = -B_{1}^{-1}(v_{2}-\theta_{2})_{1} + B_{2}(\theta_{2}-\theta_{2})_{1}^{-1} + B_{2}(\theta_{2}-\theta_{2})_{$$

 $\hat{K}^{*} = \hat{\mathcal{K}} - J(\hat{K})^{-1}\hat{F}(\hat{K}) = \begin{pmatrix} T_{1} \\ T_{1} \\ T_{2} \end{pmatrix}^{*} = \begin{pmatrix} T_{1} \\ T_{1} \\ T_{2} \end{pmatrix}^{*} = \begin{pmatrix} T_{1} \\ T_{1} \\ T_{2} \end{pmatrix}^{*} = \begin{pmatrix} T_{1} \\ T_{2} \\ T_{2} \end{pmatrix}^{*} = \begin{pmatrix} T_{1} \\ T_{2} \\ T_{2} \\ T_{2} \end{pmatrix}^{*} = \begin{pmatrix} T_{1} \\ T_{2} \\ T_{2$ HAPNEL VR+R+1

#### ABI への適用

- 利用带域(chs. 13, 15) ٠
- 簡易放射伝達方程式の確立
- Split window 係数決定

総光学的厚さ ミ=a+u<sup>\*</sup>+c 総透過率  $\tau(\theta) = \exp[-\xi/\cos(\theta)]$ パスラジアンス  $I_s(\theta) = A * x^2 * B * x$ ,  $x = [1 - \tau(\theta)] B(T_0)$ 下向き放射照度  $F \equiv \alpha x^2 + \beta x$  $x = [1 - \tau(0)] B(T_0)$ 

下記の大気/観測条件で MODTRAN3.7 によ c り、透過率、パスラジアンス、下向き放射 照度を計算し、回帰係数を決定 0



#### L: Relative response, R: Simulation condition

透過率、パスラジアンス、下向き放射照度 比較



Comparison of trancemittance(L), pathradiance(M) and downward irradiance(R) of ABI/chs. 13(T) and 15(B) 輝度温度比較



簡易放射伝達方程式 計算時間短縮のため、可降水量(u)、地表気 温(T<sub>0</sub>)、観測天頂角(θ)から透過率、パスラ



ase	Condition	RMSE[K]
	T13 < 290[K]	0.35
	T13 ≥ 290[K], (T13 - T15) < 0.33T13 - 94.6	0.60
	$\begin{array}{l} T13 \geq 290 (K), \\ (T13 - T15) \geq 0.33 T13 - 94.6 \end{array}$	0.94

#### 数値シミュレーションによる推定誤差把握



Simulated LST estimation error from ABI, L: relationship between the residue and error, R: Error histogram

速立方程式の RMS 残差と ch. 13 の透過率 が推定精度に関連がある→QA 情報として 利用

#### データ処理フロー, QA

(Eevator (610P03b)		a. 13. 15	ABIO
Meaned Sine		GEORGIANO LET	C5PP (556)
condition	Bit	condition	Bit
Cloudy	-4	$\tau_{13} \le 0.6$	0
Ts is out of range	5	$1 < Res. \le 2[K]$	1
Non land	6	Res. > 2[K]	2
Non data	7	Probably clear	3



 $\cos\theta = \sin\phi_0 \sin\phi + \cos\phi_0 \cos\phi \cos(\lambda_0 - \lambda)$  $(\phi, \lambda)$ : lat./long. of the subsatellite point



Elevation (L) and Emission angle (L)

#### まとめと今後

- ABI向け LST 推定アルゴリズムと して準解析推定法を実装した。 高温での精度が低い
  - ch. 15の簡易放射伝達方程式の 精度が低い
  - Split window の線形域から外 tio
  - 高射出角への対応が不十分





Date	SGLI EMangle	SGLEEST	ABLLST	GND LST
09/01	31(deg.)	334.7[K]	337.8(K)	332.2(K)
09/21	16[deg.]	313.4[K]	309/1[K]	312.7[K]













































## 今後の取り組み

- Development of global phenology extraction method (combined ones for different ecosystems?)
- Generation of LSP products based on different satellite data (e.g., Sentinel-2 @10m, GCOM-C @250m, MODIS @500m, Himawari-8/9 @1000m)
- Integration with Earth System Models (e.g., JAMSTEC teams)
- Application to Biodiversity studies as one of the Essential Biodiversity Variables (EBVs)

> 共同研究は大歓迎!

# Thank you for your attention

## 低コストドローンによる浅礫層分布の推定

○横堀潤<sup>1</sup>、丹羽勝久<sup>1</sup>、本郷千春<sup>2</sup><sup>−</sup><sup>1</sup>(株)ズコーシャ,<sup>2</sup>千葉大学

## 背景・目的

最近、10~20万円程度の安価なドローンが市販され、空撮がより身近なものになっている。また、畑の土壌や作物のばらつきを把握するため、農業分野においてもドローン画像等のデータを利用したスマート農業の展開が期待されている。ただし、安価なドローンは、購入時に可 視域の画像が撮影できるRGBカメラが搭載されているため、NDVIに代表されるような近赤外域のデータを取得することは困難である。 農業場面での可視域の画像の有効利用として、昨年までの研究より、作物生育に影響する土壌肥沃度マップを可視域画像から作成した。また、その情報に基づいた可変施肥効果の有効性について明らかにした。一方、作物生育は土壌肥沃度以外に、礫層深度などの影響を受ける。 具体的には、沖積土では礫が出現し、その出現深度が浅い(浅礫層)ほど、作物生育が不良になる傾向が多い。つまり、浅礫層の分布を可視 化しておくことは重要である。

そこで、本研究の目的は、安価なドローンを用いて、可視域の画像から浅礫層分布の推定について検討した。



# 地上セシサおよびUAVを用いたNDVI同時観測の比較分析

A comparative study of NDVI observations using ground sensors and UAVs

田中 圭 (日本地図センター)・濱 侃 (横浜国立大学)・近藤昭彦 (千葉大学)

#### T BOOK

日本の農業分野でもドローンの導入が各地で進んでいる。2016年にマルチロータ型の農薬散布機が続々と農林水産航空協会の認定を受けており、 2017年から日本各地の圃場で運用されはじめてきている。農業分野におけるドローンの利用目的は、農薬散布が大きな割合を占めているが、 ドローンや農業用ロポット、IoT 技術を駆使して生育管理を行う精密農業の利活用例も多くなってきている。その生育管理の搭標として NDVI がよく用いられる。そこで、本研究では地上に設置したセンサおよびドローンを用いて上空から同時計測した結果から、生育ステージごとに NDVI を計測する最適な時間を明らかにすることが目的である。



#### リモシミュレーションモデルとリモートセンシングを用いた作物生産量推定法の検討 第3報 仙台市沿岸部農家圃場におけるダイズ生産量の圃場内変動評価 山本修平1\*M2·橋本直之1\*D3·本間香貴1·牧雅康2·本郷千春3(1東北大農,2福島大食農,3千葉大CEReS) тоноки 背景と目的 日本のダイズは生産量が低い.生産阻害要因を評価し,適切な対策を講じることができれば現在の1.5~2倍は増加させることができると予想される. 大きな課題の1つが, 圃場内でも場所によって生育や生産量が大きくばらついていることである. このような圃場内変動を量的に評価するために, リモートセン シングと水収支モデルの利用を検討した.本発表では2019年に仙台市沿岸部の農家圃場において計測したデータに基づき,土壌水分特性の圃場内変動を 評価するために、ドローンによる空撮画像を活用した解析を試みた. ①水収支モデルによる評価 ②土壌水分特性の抽出法の検討 設定パラメータ 水収支モデル(本間ら2010) :浸透・流出のしやすさ а $\Delta Aw = Pr + Ig - Et - Dr$ AWHC:土壤水分保持能力 Dr = a(Aw - AWHC):土壤水分の下限 SMC<sub>o</sub> $SMC = SMC_0 + Aw/Sd$ Sd :土層の厚さ 推定值 AWHC=▲··· 数値最適化手法で最適化する ことによりパラメータ決定 80地点分、切り出し 6/12画像(赤色波長帯) パラメータを使って土壌水分特性を評価する 0.25 ——推定值 41 m<sup>3</sup>m<sup>-3</sup>) 実測値 設定パラメータ(open CV) r = 0.74ガボールフィルタ: 0.2 B k:サイズ / σ:波の範囲 / θ:向き λ:波長 / γ:直角方向の範囲 / ψ:位相 特徴量G(k, σ, θ, λ, γ, ψ)を抽出 ダイズ百粒重( 体積含水率(SMC, 0.15 33 0.1 29 0.05 110 130 612 612 118 118 312 315 812 312 912 912 9130 AWHC(mm) モデル出力結果 AWHCによる生産量の変動 線形補間により圃場内変動画像を作成 ガボールフィルタによる特徴量抽出 160 160 y = -69242x + 176 y = -22526x + 103 $R^2 = 0.56$ ..... $R^2 = 0.45$ 120 120 4WHC (mm) 80 80 40 40 0 0.001 0.002 0.003 0.002 0.003 0.001 AWHC圃場内変動 6/12 空撮画像 5 mメッシュ 画素値(赤色波長帯) フィルターあり フィルターなし 130 n = 1506 110 特徴量抽出によって、画像による推定精度が向上する可能性が示唆された。 v = -830x + 111メッシュで解析, $R^2 = 0.37$ AWHC(mm) 90 おおよその分布が一致 まとめ 70 水収支モデルにおけるパラメータを用いてダイズ生産量の変動を評価した. また,このパラメータの圃場内変動は、線形補間とドローンによる空撮画像に 土壌水分特性の圃場内変動は、 50 よって評価可能であった.メッシュ解析や特徴量抽出は農家圃場の空撮画像 線形補間によって推定可能である. を活用するために有効であると考えられた. 30 ドローン画像は、メッシュを用いた解析 0.02 0.035 0.05 0.065 0.08 0.095 により有効に活用できる。 画素値(赤色波長帯) 材料と方法 0 |調査場所 : 仙台市若林区 農業組合法人せんだいあらはま管理圃場 約4ha内に調査地点を80点設定 中心波長() バンド幅 調査日時:2019年6月~10月,1週間に1回の頻度で携帯型土壌水分計で土壌水分測定 40 10 40 赤 レッドエッジ 近赤外 660 735

使用機材:ドローン(Phantom3 Adovanced, DJI), マルチスペクトルカメラ(SEQUOIA, Parrot), GISソフト(QGIS) 土壌水分計(Fieldscout TDR100, Spectrum technologies), 画像処理ソフト(Meta shape, Agisoft)

84

790

カメラ

携帯型土壤水分計

## Spatial Distribution of Urban Heat Island In Denpasar, Bali Based On **Remote Sensing Imagery**

#### Abd. Rahman As-syakur & Takahiro Osawa

Center for Remote Sensing and Ocean Science (CReSOS), Udayana University. PB Sudirman street, Denpasar, Bali, 80232 Indonesia; Email: assyakur@unud.ac.id

#### Backround

In Bali, Indonesia, an increase in the tourism industry and the population is creating huge social and environmental problems, especially on urban land use changes. A most noticeable phenomenon that has arisen as a result of city expansion is that urban climates are warmer and more polluted than their rural counterparts (Lo and Quattrochi 2003), or called the urban heat island (UHI) effect

effect. The UH1 is the characteristic warmth of urban areas compared to their (our) effect. The UH1 is the characteristic warmth of urban areas compared to their (non-urbanized) surroundings. Generally, it refers to the increase in air temperatures, but it can also refer to the relative warmth of surface or subsurface materials (Voogt and Oke, 2003). The availability of land surface temperature (LST) from Landsat data has significantly facilitated the study of the relationship between UH1 and surface biophysical parameters (Li et al. 2011). The objective of this study was to quantify the entire urban heat island over Denpasar, Bali, Indonesia as a continuously varying surface by using Landsat satellite data. It was expected that the dependence of measured heat island magnitude on spatial variations could be overcome.

In order to convert the DN data from Landsat TM and Landsat ETM+ into spectral radiance, Equation (1) can be written as (Chander et al. 2009):

where K, and K, are pre-launch calibration constants. K, = 607.76 and 666.09 (mW cm<sup>2</sup> s<sup>2</sup> µm<sup>3</sup>) for Landsat TM and ETM+, respectively; and K<sub>2</sub> = 1260.56 K and 1282.71 K for Landsat TM and ETM+, respectively.

and to where gain is the slope of the radiance/DN conversion function; and bias is the intercept of the radiance/DN conversion function and can be found in header files of TMETM4 image. Hereafter, the at-sensor spectral radiance converted to at-satellite brightness temperature in kivin, T(K), by the following equation:

#### **Research Location & Data Uses**

- The study have done in Denpasar ciry, Bali Province, Indonesia. Denpasar city has four districts: North Denpasar, South Denpasar, West Denpasar, and East Denpasar. Figure 1 indicates the distribution of Denpasar city and six graphic profiles (transects) to examine their intra-urban variation. The population of Denpasar reached 335,196 people in 1992 and increased to 880,600 people in 2015, an increase of e than 250%

#### Methods

Where:  $\lambda =$  wavelength of emitted radiance (for which the peak response and the average of the limiting wavelengths ( $\lambda = 11.43 \ \mu m$ ) will be used);  $\epsilon = surface emissivity, or = 50 \ constant (<math>3.84 \ rol^{-1} (S_{1}^{-1}) = 10 \ rol^{-1} (S_{1}^{$ 

K 2 T = --- $-\frac{1}{\ln\left(\frac{K_1}{L_{sat}}+1\right)}$ 

 $\label{eq:NDV} NDVI = \frac{NIR \cdot Red}{NIR + Red}$  where NIR and Red is the Landsat surface radiance for the near-infrared and red bands, respectively. When NDVI values range from 0.157 to 0.727, Van De Griend and Owe (1993) gave an effective equation as follows:  $\epsilon = 1.0094 + 0.047 \ln(NDVI)$ 

For the area that the NDVI value is out of the range (0.157–0.727), it is using the emissivity values recommended by Zhang et al. (2006) as shown in Table 1.

To examine the distribution of estimated urban heat islands, the surface radian temperature was classified into three temperature types based on the standard



#### Table 1. Estimation of emissivity using NDVI

NDVI	Land surface emissivity (ɛ)
NDVI < -0.185	0.985
-0.185 = NDVI < 0.157	0.955
0.157 = NDVI = 0.727	1.0094 + 0.047 * In(NDVI)
NDVI > 0.727	0.990
Zhang et al. (2006)	

ŝ



Fig 2. Geographical distribution of LST in Denpasar at 1995 (left) and 2003 (right).

Fig 3. Daytime LST profile (transects) in 1995 and 2003 at six different places in Denpasar area extracted from line cross from Figure 1.

÷ 21.24

22 24

mas

man

possible to observe numerous "ridges", "valleys", "plateaus", "peaks" and "basins", indicating the heterogeneous nature of land surface temperature over the space. Transect line generally shows LST lin center of urban area higher than in the edges of sub-urab area. The 'valleys' and 'basins' of transect line indicated high density of vegetation from urban forest (holy area) or growing time period of paddy field. Based on Figure 3 left and right, percentage areas of UHI show from 1995 to 2003 the areas of the cold island decrease from 16.54% to 16.69%. The normal areas also decrease from 64.38% to 47.20%. While the heat island areas increase from 17.09% to 35.31% of the whole area. Difference in UHI patterns in Denpaser is associated with many factors, including changes in land use land cover and the presence of vegetation in urban areas.

#### Conclusions

Figure 2 left and right shows geographical distributions of LST in Denpasar in 1995 and 2003, respectively. Very clear seen the LST in 1995 quite large increase compared to 2003. In 1995, the areas with higher surface radiant temperature were mainly located in the central urban area with a typical strip-shaped associated with the traffic road systems. In 2003, the extend of LST increased significantly. With the growing central urban area, the extent of LST dramatically expanded from the inner cycle highway to the outer one, linking the suburban areas and the substantially growing satellite towns, which were characterized with small and obvious sub-centers with higher surface radiant temperatures. Figure 3 shows daytime LST graphics profile (transacts) in 1995 and 2003 at six different places in Denpasar area extracted from line cross from figure 1. In the LST transects profile presented it is

- The UHI phenomenon in Denpasar area has been found in 1995 and 2003. Areas of heat
- Э
- Ξ 0
- Э
- The UHI phenomenon in Denpasar area has been found in 1995 and 2003. Areas of heat island dominant occurred in central part of urban area and significantly increased and expanded from 1995 to 2003. In general, LST intensity decreases gradually from the central parts of the city towards the surrounding. Based on UHI classification from 1995 to 2003 the areas of the cold island decrease from 18,54% to 16,99%. The normal areas also decrease from 64.38% to 47.20%. While the heat island areas increase from 17.09% to 35.31% of the whole area. Surface radiant temperature and surface UHI patterns in Denpasar are characterized by urban surface bio-physical parameters. Increasely of LST and areas of UHI from 1995 to 2003 are may causes by land use land cover change and the existing of vegetation abundance changes. Because we did not perform land use land covers changes analysis, is still uncertain reason. It is necessary to doing further study to find out the relationship between land use land cover change and the presence of vegetation with UHI distribution in this city. That use several remote sensing indices are possible to found these relationships.

References

Garcia-Cueto, O.R., Jáuregui, E., Toudert, D. and Tejeda, A. (2007). Detection of the urban heat island in Mexicali, B.C., Mexico and its relationship with land use. Atmosphera 20:111-132. Li, J., Song, C., Cao, L., Zhu, F., Meng, X. and Wu, J. (2011). Impacts of landscape structure on surface urban heat islands: Acase study of Shanghai, China. Remote Sensing of Environment 115:3249–3263. Lo, C.P. and Quattrochi, D.A. (2003). Land-Use and Land-Cover Change. Urban Heat Island Phenomenon, and Health Implications: A Remote Sensing Approach. Photogrammetric Engineering and Remote Sensing 95:1053–1063. Van de Griend, A.A. and Owe, M. (1993). On the relationship between thermal emissivity and the normalized difference vegetation index/for natural surfaces. International Journal of Remote Sensing 14:1119–1131. Voogt, J.A. and Oke, T.R. (2003). Thermal remote sensing of urban climates. Remote Sensing of Environment 8:370–384.

86:370–384. Zhang, J., Wang, Y. and Li, Y. (2006). A C++ program for retrieving land surface temperature from the data of Landsat TM/ETM+ handle. Computers and Generationces 32:1796-1805.



The 22<sup>th</sup> CEReS Symposium on Environmental Remote Sensing Chiba University



The temperature values obtained above are referenced to a black body. Therefore, corrections for spectral emissivity (i) became necessary according to the nature of land cover (Van de Griend and Owe 1993). Each of the land useliand cover categories was assigned an emissivity values. The emissivity corrected land surface temperatures in Kelvin (Trad. "\N were finally computed as follows (Artis and Carahan 1962):

 $a_{ii} = gain \times DN + bias$ 

~

#### $T_{rad} = \frac{1}{1 + (\lambda + T + (h \times c/\sigma) \ln c)}$

#### **Results and Discussion**





ひまわつ時頃田究会 会合 研究会報告:ひまわり 8/9 号の陸域利用に関する研究会

> 高知大学 松岡真如 CEReS対応教員 市井和仁

目的 ひまわり8号は順調に観測を重ねており、学術論文の件数も急激に増加している。だが、その多くは海外の研究者による ものであり、日本のセンサであるにも関わらず、国内で研究利用・実利用が進んでいるとは言い難い。千葉大学環境リモート センシングセンターは、独自に処理したデータを公開するなど、ひまわり8号の科学的利用において重要な役割を担っている。 本研究会は、植生を中心とした陸域環境モニタリングにおけるひまわり8/9号の利用を活性化するため、アルゴリズム、プロダ クト、応用研究について整理するとともに、今後のコミュニティ形成と大型予算獲得について議論することを目的とする。



#### 参加者からの一言

634

0 NG7.

0

- 市井:この分野はこれからの1-2年が勝負! 市井:ひまわり8号で陸域モニタリング研究の新展開を! 三浦:ひまわりでは植生季節変化をより詳細に観測できる 三浦:ひまわりでは土地被覆・植物種の違いがより明瞭に 林:東南アジアではひまわり8号による高頻度観測が重要な 観測できる 利点となる 山本(雄):高時間分解能を利用することで地表面温度の時間 山本(雄):ひまわり8号データから地表面温度が算出可能に 補間が可能に。"日変化特性"に着目した解析に期待 吉岡・小畑:センサ間で一貫した植生情報を抽出できる ただし検証が必要 可能性あり 吉岡・小畑:GEO衛星を用いた陸域の研究を網羅的に進める ためには国内研究グループによる取り組みの組織化が 山本(浩):地上観測によるエアロソル各種パラメータを用いた 検証を行い大気補正処理の高精度化を目指す 重要 山本(浩):特に、エアロソル光学的厚さの厚いところ(>=0.1) 松岡:樹冠による影の影響も定量化の必要がある ではエアロソルタイプや波長によって程度が異なる 松岡:地形の影響を考慮したBRDFモデルが必要 まとめ Himawari-8/AHIデータを提供/解析しているCEReS 関連事項 の役割は大きい ▶ 参加者による共同研究がNature CEReSがHimawariの陸域研究のコミュニティをリー ドすることに期待
  - 研究会に継続的な支援をお願いしたい
  - 謝辞:本研究会は、2019年度千葉大学環境リモートセンシング研究 センター共同利用研究の支援を受けて開催されました。

参加者による科研費が進行中 (吉岡・小畑・市井・山本(雄)・松岡) (その他にも4件申請中)

		1	EPO	RTS.	
Improved I Viogetation Seasonal D with Hima Data	Charactie and Lar Synamics wari-8 H	risatio d Surf in Cer yperte	n.of lace strait,to mpore		







## 





















CEROS

CEReS





#### まとめ

- ▶ 太陽光を励起光源に利用して、冷却式CCD分光器を用いてSIFスペクトル計測 データ取得。
- ▶ 冷却CCDカメラと酸素Aバンドに相当する狭帯域フィルタにより蛍光画像取得。
   ▶ SIFと光化学反射指数の両方から個葉レベルの光合成速度を推定し、光合成 測定器(LI-6400)よる光合成速度との比較。
- ★広角レンズを冷却式CCDカメラに直接取り付け、同じ視野内において光学フィ ルターにより波長帯域を限定して複数の画像間の演算によって広域の蛍光強 度分布画像取得。
- ➤ SIF広域画像解析法と熱放散と関連する光化学反射指数の広域画像を同時 に測定して、植物葉の光合成速度を推定する新たな画像解析法を開発。

#### 今後の展望

- ➤ SIFから光台成速度を推定する方法を構築するため、様々な植物に対して 個葉レベルのCh1a蛍光強度や光台成速度を同一の植物葉で行う数多くの 実証測定。
- > 熱放散の効果を加味した、このSIF広域画像解析法を光合成速度(光合成 能力)推定する新たな指標。

17

CEReS

## 火星着陸探査 LIDAR の屋外性能試験

千秋博紀1, 椎名達雄2, 乙部直人3, はしもとじょーじ4, Nofel Delacruz Lagrosas<sup>5</sup>, 久世宏明<sup>5</sup>, 眞子直弘<sup>5</sup>, 梅谷和弘<sup>6</sup> 1千葉工業大学惑星探査研究センター,2千葉大学大学院融合理工学府,3福岡大学理学部. 4岡山大学理学部、5千葉大学環境リモートセンシング研究センター、6岡山大学工学部、

#### なぜ火星でダスト観測なのか

火星は砂の惑星である.表面は天体衝突や風食, 熱疲労などで作られた砂(ダスト)で覆われている.表 面に限らず,火星の大気中には常にダストが舞い,大 気の熱収支(太陽光の吸収,散乱,再放射)を支配し ている.稀に全球で砂嵐が生じると.大気の透明度は 大きく下がって地球からは地形が判別できないほどに なり、温度構造も大きく変化することが知られている。

一方,ダストは常に	
大気中を沈降する.	Contraction of the local division of the
大気中を常にダスト	
が舞っている状態に	The second se
保つには、逆に、表面	
から大気へのダスト	
の供給が必要である	

この供給メカニズムとして、つむじ風(ダストデビル)が提 案されている. ダストデビルは、これまで火星探査機によ る観測から、火星表面多くの地域で生じている事、数m~ 数100m のサイズを持っていることがわかっている. 一方, 画像による情報ではその内部構造まではわからないため ダスト供給量を求めるのは難しい

#### 火星用 LIDAR 諸元

項目		値,説明	
装置 全体	サイズ	100 x 100 x 300 mm <sup>3</sup>	宇宙機搭載を目指
	重量	<1kg	し小型軽量化
送光部	波長	385 nm	PowerLED
	パルス幅	10 nsec	
	広がり角	>70mrad.	
	繰返し周波数	>500kHz	550kHz
受光部	望遠鏡	カセグレン式	
		100 mm Φ	
		(副鏡 25 mm φ)	
	視野角	3mrad.	
	受光素子	PMT	宇宙対応品
処理	積分時間	0.2 - 20 sec	2 sec

#### 開発上の課題

昼でも観測できるか

火星は太陽から遠く、また大気が薄いため背景光は弱 い. 一方, これまでの実験では背景光がノイズレベルを 押し上げていた

ただし、ノイズは大気散乱光、筐体の隙間からの漏れ光、 受光望遠鏡の調整(視野外迷光)などがある. 今回は問 題の切り分けのため、筐体には被いを掛け、望遠鏡の 鏡筒を延ばすことにした

どれくらいのダスト密度があれば検知できるのか ダストデビルの中心部はカメラに映るほど、ダストが農集 している. 一方, 表面からのダスト巻き上げのメカニズム や巻き上げられた量を知るには、周囲から中心に向けた ダストの分布が重要な情報となる.このため、ダスト密度 が小さくても、高時間・空間分解での計測が必要である。

## 観測結果(CaCO<sub>2</sub>)



LIDARカウントと消散係数は良い相関. 0.01 /m 位まで見えているのではないか

LIDAR Counts

LIDARカウント積分値

透過率計

観測結果

(小麦粉)

では省略する

観測結果(スモ-

十分な量のダストを

飛ばすことが出来な

かったため、本発表

-ク)

ダストの存在時間が長い 透過率計と直線相関になっていない のはダストが透明(液滴)だからか?

### 我々の戦略

罠を張って, ダストデビルを捕えよう

水平方向に LIDAR を設置. ダストデビルが通過する のを待って、データを取得する. LIDAR は視線方向の 構造を見ることができるので、ダストデビルの移動を 利用すると、断面図を得ることができるはず、

- 典型的なサイズ(~10m)のダストデビルの移動速度 は~1 m/s
- このことから、装置の要求性能は以下の通り
- 距離分解能1m以下(構造を分解して観測する) 時間分解能1s以下(見え方の変化から移動方向
- を推定) 最大測距距離 数10 m 以上(ダストデビルひとつ が収まってほしい. また, 長くなれば頻度が上がる だろう)



観測実験@CEReS 屋上の様子

## 前方散乱の観測 実験のセットアップ



-ザを折り返し、チャンバを2度 通過させる. 中央の明るい部分はマスクして, 前方散乱で広がった部分のみを



#### まとめ 実験システムの整備

日照条件下でも観測ができるか確認する ための実験システムを構築することができ た. チャンバへのダストの導入には工夫が 必要だが, 試行錯誤の末, 透過率が 0.5 を 下回る系を作り出すことが可能となった



#### 実験概要

- 簡易チャンバを利用した計測実験(2020/01/24,25) ・1.5(W) x 2.2 (D) x 1.7 (H) m<sup>3</sup>の簡易チャンバをダスト で満たし、外部から観測する(左図).
- チャンバには上からダストを含んだ空気を吹き込む ・壁のビニールを切り、光路を妨げないようにする
- ・実験は昼間から夕方にかけて行う

#### ダストの種類は3種類

- ・炭酸カルシウム(日東粉化工業提供 SS#30) 平均粒子サイズ 7.4 um (カタログ値)
- ·小麦粉
- 5-100 um 程度? ・舞台用スモーク(グリセリン粒子)
- 10 um 程度 (カタログ値)
- 連続して観測を行い、時間変化をみる
- (その間にダストはだんだん薄くなる)
- レーザ透過計も設置(左図の左右方向)
- LIDAR データとの相関を見る

性能の分かっている LIDAR やラマン散乱LIDAR でも 観測を行う

前方散乱の観測も行う(左図のチャンバ左手前)

Run 1: スモ・



時間とともに変化する様 子が捉えられている

中央付近でダストを導入 した.ダストが非常に濃 い場合はレーザが透過 できていない.

ザ光軸に近い側(図 の下側)が最も明るい. 遠方の構造の方が長く 続いているように見える

縞状の構造はダスト(散 乱体)に起因する干渉?

#### 前方散乱のうち 向かって右側に広 がった成分を取り 出して,時間変化 をグラフにした

#### LIDAR の性能確認

10kLxを超える快晴の環境下での計測(未 掲載)は困難だったが、8kLx 以下では今回 示したような成果が得られた.火星環境な らば十分に機能するだろう

CaCO<sub>3</sub>とスモークでの結果の違いは今後 もう少し検討する必要がある.スモークは 簡便だが、火星ダスト(岩石破片)の模擬 物質としてはふさわしくないのかもしれない。 岩石破片の場合,消散係数 0.1 /m 相当 まで計測できるのだとすれば、 火星のダス トデビルの観測には十分なのではないか.

#### 謝辞

CaCO<sub>3</sub>試料は日東粉化工業株式会社に提 供して頂きました. ありがとうございました





-技術総合研究所, 2大阪大学レーザー科学研究所 +f 1(公財)レ 3千葉大学環境リモートセンシング研究センター

## 金属元素エアロゾルの リモート計測に向けて

鉄、亜鉛、鉛などの金属元素を含むエアロゾルは都市大気中で比較的多数見つかってお り、これらが大量に人の体内に入り込んだ際には、アレルギーの悪化を招くなど、健康被 害が報告されています。例えば、3~5月にかけて日本に多数回飛来する黄砂(図1)は、

農作物などへの砂塵被害だけで なく, 輸送途中で人為起源の大気 汚染物質(Okuda et al., 2008な ど)の付着が知られており、越境 汚染問題として新たな一面も見せ ています。

黄砂はレーザーの偏光を利用し たライダー技術によって飛来情報 の把握は実施されていますが、 付着物の成分分析までは行えま せん。そこで、大気中の金属エア ロゾルをリモートで識別するレー -誘起ブレ-- クダウン分光法 (LIBS)の開発を開始しました。



図1. 黄砂( http://www.env.go.jp/earth/dss/pamph/index. html より)

# LIBSによるリモート成分分析

レーザー誘起ブレークダウン分光(LIBS)法は、被測定対象物質に短パルスレーザーを照 射して発生したプラズマを分光測定することによって、その場でリアルタイムに物質の元素 の分析が可能な手法です。LIBS法ではナノ秒のパルス幅を持つレーザーを用いることが 多いですが、リモート計測における計測距離はレンズ等の集光光学素子の性能に制限さ れるため、100m程度になります。しかしながら、フェムト約レーザーではパルスのチャープ をコントロールすることでkmオーダーの遠隔成分分析が可能であるとの報告(Kasparian et al., 2003)があり、大気中金属エアロゾルのリモート成分分析に最適なレーザー光源だ と考えられます

図2に波長800 nm、パルス幅100 fs、繰り返し1 kHz、出力1, 3 mJのフェムト秒レーザ-を用いたリモートLIBS計測実験を示しています。合成石英製の焦点距離1,3 mの平凸レ ンズを利用して、レーザー照射とLIBS信号の受光をしています。510.55, 515.32, 521.82 nmに見られるのがCuのLIBS信号です。1 mJのレーザーを利用した1 m遠隔LIBS結果 (赤線)は3本の輝線が確認できますが、出力を3倍の3 mJにしても3 m遠隔の計測結果 (青線)は得られるLIBS信

置図と(b)LIBSスペクトル

(a) 号強度が弱くなり、判別 が困難です 遠隔LIBSでは、限られた レーザーエネルギーを最 大限に活かす必要がある ために、ダブルパルス LIBS法を利用した検出感 度の向上を検討しました。



# ダブルパルスLIBS法

偏光子を用いた図3(a)の光学配置では、レーザ-のないダブルパルス対の作成が可能です。本配置で はS、P偏光の順にレーザーが試料に照射されます。 また、最初のポラライザーに入射させるレーザーの偏 光方向によって、ダブルパルスの出力比をコントロー ルすることが可能です。本実験では、レーザーの出力 比は1:1となるように波長板を調整し、シングルパルス とのLIBS信号強度の比較実験ではS偏光が100%と (b) なるように波長板の角度を調整しています

図3(b)にフェムト秒レーザーを用いたダブルパルス LIBSスペクトルを示します。DP: 0 ps, DP: 100 psは ダブルパルス対のパルス間隔がそれぞれ、0 ps, 100 psであり、ダブルパルスの1つのレーザーパルスの出 カは等しく、75 µJです。一方、SPはS偏光のシング ルパルスのLIBSスペクトルであり、レーザーの出力 はダブルパルスの合計出力である150 µJです。SPと 比較して、DPのLIBSスペクトルは顕著に大きくなって おり、フェムト秒レーザーのパルスを分離し、任意の おり、フェムドラレーラーのパルスとの WEC、 LEC、 パルス間遅延を加えたダブルパルスを作成するだけ で、比較的容易にLIBS信号を増強させることが可能 です

図3(c)にダブルパルス間隔によるLIBS信号の増強比 を示します。信号増強比は単調に増加し、パルス間 遅延50 psで増強比は3~5倍で一定となります。 LIBS信号の波長で信号増強比が異なるのは、それ ぞれの信号のエネルギー準位に依存するためです。







図3. (a)ポラライザーを用いたダブルパ LIBS光学系、(b)LIBSスペクトル、(c) 信号増強効果(1.9 J/cm<sup>2</sup>)

## 信号増強効果フルーエンス依存性

図3(c)で得られた信号増強比は過去の文献値と一致しておらず、これはパルス幅、波長といったレーザーの仕様だけでなく、フルーエンスなどのレーザーの照射条件に依存するた めだと考えられます。そこで、図3(a)に示した独自のダブルパルス光学系を用いて、信号 増強効果のフルーエンス依存性を調査しました。

図3(a)に示した実験配置図で、試料の照射位置を前後させることで、レンズからの集光距 離(照射ビーム径)を変化させ、信号増強効果のフルーエンス依存性を測定しました(図4)。 フルーエンスの大きな3.4 J/cm<sup>2</sup>では図3(c)のような立ち上がりが早い従来の増強効果を 示しますが、フルーエンスが小さい1.5 J/cm<sup>2</sup>では

10 ps程度まで一定で徐々に立ち上がる増強効果を 示します。また、0.22~1.1 J/cm2では0 psから徐々 に立ち上がり、照射フルーエンスによって増強効果が 異なることがわかりました。

図4(b)は遅延時間でのフルーエンスと強度(カウント 数)の関係を示します。Single, 0 psはフルーエンスに 対して2次の増加傾向を示し、フルーエンスが大きな 3.4 J/cm<sup>2</sup>は信号が飽和しています。10 psでは直線 と2次の中間傾向、20 psでは直線傾向を示します。 それ以上の遅延時間では直線の増加傾向を示し、 3.4 J/cm<sup>2</sup>は信号の飽和が見られます。また、遅延間 隔が長くなるにつれて、増加直線の傾きは小さくなっ ています。そのため、遅延時間が長くなるにつれて傾きはほぼ一定になり、信号増強効果は変化しない-定の値を取ることになります。

Cuの電子-イオン緩和時間は10 ps程度であり( Povarnitsyn et al., 2009)、この時間オーダーでLIBS 信号のフルー ーエンス依存性の変化と、試料の飽和効 果で、ダブルパルスLIBSの増強効果が決まるのでは ないかと考えられます。



図4. (a)信号増強効果のフルーエンス 依存性、(b)遅延時間でのフルーエ ンスと強度(カウント数)の関係

#### -ザ 信号増強効果の照射レ-数 (積算回数)依存性

LIBS測定では安定した元素分析を実施するために、数10パルスを試料に照射した積算 スペクトルを評価がするのが一般的です。これまでに示したLIBSスペクトルは50回照射の 積算スペクトルであり、50回照射中にCuのプラズマ発光がほぼ安定していることを目視で 確認しています。また、1回測定するごとに水平ステージで照射位置を移動させ、新しい試 料表面に照射しています。信号増強効果にLIBS信号強度の飽和現象が影響することが 示唆されたために、試料のアブレーション量がプラズマ発生量に起因すると考 ので、照射レーザー数(積算回数)の信号増強効果への影響を検討しました。 -ション量がプラズマ発生量に起因すると考えられます

図5(a)に信号増強効果の積算回数依存性を示しま す。昭射レーザーのフルーエンスは11.1/cm<sup>2</sup>です。 積算回数が少ないと信号増強比は著しく大きくなり、 積算回数が増すにつれて、信号増強比は - 定の値 慎身回数が指す」こうして、回う「日本し」は、ここに を取ることがわかりました。また、図5(b)に積算回数 と強度(カウント数)の関係を示します。Single, 0 ps は積算回数に対して2次の増加傾向を示し、ダブル パルス効果が顕著になる20 ps以上では直線傾向 を示します。これは図4(b)のフルーエンス依存性と 似た傾向です。

ダブルパルス光学系を用いることで、少ないショット 数の積算でも大きなLIBS信号強度を得ることが可能 であることがわかりました。大気中を浮遊している金 属エアロゾルは時々刻々と変化するために長時間 の積算測定は不可能ですが、ダブルパルス光学系 を利用することで、短時間にSNの良い測定が可能 になるのではないかと期待されます。



図5 (a)信号博強効果の積質回数依 存性、(b)積算回数と強度(カウント 数)の関係

## まとめと今後の課題

都市大気エアロゾルに含まれる鉄、亜鉛、鉛などの金属元素をリモートで計測するために リモートLIBS手法の開発を開始しました。リモート計測では検出感度の低下が予想される ために、フェムト秒レーザーを用いたダブルパルスLIBSの偏光子を用いた新しい光学系 を提案し、LIBS信号強度を増加させることに成功しました。また、信号増強効果に対する フルーエンス依存性や、照射レーザー数(積算回数)も検討しました。今後は、遠隔での フェムト秒ダブルパルスLIBS実験を実施したいと考えております。

#### 参考文献

- 1. T. Somekawa, M. Otsuka, Y. Maeda, and M. Fujita: Jpn. J. Appl. Phys., 55, 058002.2016.
- 2. T. Somekawa, M. Otsuka, H. Kuze, Y. Maeda, J. Kawanaka, M. Fujita: Spectochim, Acta Part B. 164, 105755, 2020.

本研究は千葉大環境リモートセンシング研究センター共同利用研究(CJ19-20)によって 遂行されました。ここに謝意を表します。



#### 地上における太陽励起のクロロフィル蛍光の日中変化観測 〇山本奈央(奈良女子大学)·村松加奈子·增田健二 樹冠の観測風景 1. 背景と目的 2. 観測 サンプルホ:サクラ(観測視点から北東) •クロロフィル蛍光 〈屋外実験〉 植物がクロロフィルで太陽光を吸収し光合成を行う際 天候:午前 晴れ時々曇り 日時:2019年10月31日 利用されなかった光の一部を放出したもの AM9時~AM11時 午後 曇り(中止) 波長:650-800nm付近,ピーク波長:685,740nm付近 (晴れたときに観測) ·光合成有効放射量(PAR)[µmolm<sup>-2</sup>s<sup>-1</sup>]の日中変化の測定 ●2011年 GOSAT衛星の観測(現地時間13時に観測) →太陽励起のクロロフィル蛍光(SIF)の ・分光計QE65pro(Ocean Photonics社)を用いた分光 季節変化が初めて全球で観測できた11 スペクトルの測定 酸素Aバンド(760nm付近)では反射率が低いことを利用 10月31日 望遠鏡視野内 白板 樹冠 衛星観測データから光合成量推定するために →地面と水平(望遠鏡の視野内に入る) →視野内に葉が多く入る →地上観測によって太陽励起のクロロフィル蛍光と (各時間で数回測定) (各時間で数回測定) 光合成の日中変化の関係を把握 10時7分:白板→樹冠→白板 【目的】 樹冠測定の前後で白板に整合性があれば QE65pro 増田等の方法 <sup>[2]</sup>を用いた、 地上における太陽励起の 樹冠も同じような太陽スペクトルで測定している S/N比:1000:1 クロロフィル蛍光の日中変化の観測と解析方法の検討 と考えられる 波長範囲: 500-880nm (全波長で分光) ·光合成蒸散測定装置LI6400(LICOR社) 3. クロロフィル蛍光の導出方法 を用いた個葉の光合成測定 (光合成速度(光合成量)、気孔コンダクタンス(開閉度)、VPD(飽和水蒸気圧差)) 1. 白板とサンプルを800nm付近で合わせこむ →750-800nm付近では反射率が一定であるとする 〈室内実験〉 2. 白板とサンプルの757,760nm付近のそれぞれの USB650UV 日時:2019年11月7日 強度の差からSIFを求める S/N比:250:1 室内でシアンフィルターを照射 PM5時~PM5時半 サンプルと白板のスペクトル比較 波長範囲: 200-850nm サンプル/白板 (1nmで分光) ・個葉(屋外実験の樹冠のサンプル) 分光反射計FieldSpecFR(ASD社)を用いた分光反射率の測定 (分解波長:1.4nm(1nmでプロット)) -分光計USB650UV(Ocean Photonics社)を用いた 分光スペクトルの測定 --→波長650nm以上の光を通さないシアンフィルターを 透過したLED光を照射 SIF = (白板(757) – 白板(760)) ー (サンプル(757) – サンプル(760)) →クロロフィル蛍光の観測 今回の使用波長: 757.702nm.760.211nm 4.結果 〈屋外実験〉 時間変化 〈室内実験〉 120 PARと気温 太陽スペクトルの整合性 シアンフィルターを通したLFD光の分光スペクトル 1.8 19 1.6 780nmで規格化した値 18 1.4 17 1.2 0.8 15 0.6 チャンバー内 0.4 25.5 の VPD と 温度 0.2 25 650 600 650 24.5 500 700 780 -1.8 24 (mail POINT 1.6 23.5 23 SIFの時間変化 1.4 22.5 個葉のクロロフィル蛍光 25000 1200 22 1.2 21.5 1000 21 0.17 15000 合成速度と気 nd - w 800 0.16 12 コンダクタンス 10000 0.15 11 0.14 600 5000 1 10 0.13 0.12 9 400 0.11 5000 0.1 200

#### 5. まとめと今後の展開

740 757 760

室内実験では波長650-800nm付近のクロロフィル蛍光が観測された。また、屋外実験において、雲の流れが早い日で、午後から曇ったため午前中の測定になった。太陽のふら ついている場合は樹冠測定の前後で白板のスペクトルを測定し、比較を行い太陽スペクトルの整合性を確かめることが有用であると考えられた。今後の展開としては、データを より多く観測し、日中変化について調べていく。

Time

0.09

0.08

11:00

10:30 11:00

09:30 10:00

[1] J. Joiner, Y. Yoshida, A. P. Vasilkov, Y. Yoshida, L. A. Corp, and E. M. Middleton: First observations of global and seasonal terrestrial chlorophyll fluorescence from space. [2]栗山健二,眞子直弘,久世宏明:「太陽光を利用した群落レベルのスタンドオフ植物蛍光測定」日本リモートセンシング学会第65回(平成30年度秋季)学術講演会論文集

10000 09:00 09:30 10:00 10:30 11:00 11:30 12:00

































## 衛星搭載レーダでとらえたアラスカ湾岸での降水勾配と地形効果の寄与 \*青木俊輔・重尚一 (京都大学大学院理学研究科)

#### 1. はじめに

海岸域は海洋から湿った空気が流入するこ

とで比較的多量の降水がもたらされる。

TRMM PRIによる観測(図1)などから、熱帯

の海岸域で起こる降水が全球の水循環において重要な役割を果たすことが示されてきた (Ogino et al. 2017, Geophys. Res. Lett.)。高

緯度においても特に大陸西岸(アラスカ、パ

々ゴニア、ノルウェー、ニュージーランドなど) では降水が集中している地域がある。GPM

DPRの登場により新たに得られるようになっ

た高緯度地域での衛星搭載降水レーダを用 いて、これらの地域の降水の解析を行った。



TRMM PR 3A25/ことろ降水量 と海岸線からの距離の関係 (Ogino et al. 2016, J. Clim.)

#### 本研究の目的:

GPM DPRとCloudSat CPRの2つの衛星搭載レーダを用いて 高緯度海岸域の降水分布を把握し、そうした分布をもたらす降 水のメカニズムを解明すること。

#### 3. 海岸線からの距離と降水

海岸の海側の領域ではDPR(KuPR)で最も頻繁に降水が観測され、比較的 多量の降水がもたらされている。一方、CPRで降雪が最も頻繁に観測されている海岸山脈上ではDPR(KuPR)で観測される降水頻度・強度が小さい。 これは、沿岸部よりも小さい反射強度をもつ雪や弱い雨が検出される割合 が増加するためだと考えられる。



#### 2. データ

サンプル数の多いアラスカ湾岸を対象とした。GPM (Global Precipitation Measurement)主衛星搭載 DPR (Dual-frequency Precipitatin Radar) KuPR(13.6GHz)お よびCloudSat搭載CPR (Cloud Profiling Radar; 94GHz) のデータ(表1)を0.1°×0.1°のグリッドにリサンプルし、 Ogino et al. (2016, J. Clim.)にならって海岸線からの距 離の関数として各物理量の平均値を算出した。解析範 囲は45-65N, 125-155Wである。

表1. 本研究で使用した衛星搭載レーダデータ			
GPM DPR(2周波降水レーダ)	期間: 2014/04 – 2019/03		
Precipitation flag & rate	KuPR V06A LEVEL2		
Z factor measured	KuPR V06A LEVEL2		
Precipitation rate (3-D)	DPR V06A LEVEL2		
CloudSat CPR(雲レーダ)	期間: 2006/07 – 2015/12		
Precipitation flag (降水タイプ)	2C-PRECIP-COLUMN		
Snowfall flag & rate	2C-SNOW-PROFILE		
Cloud scenario (雲タイプ)	2B-CLDCLASS		
Radar reflectivity	2B-GEOPROF		



Kulie et al. (2016, J. Hydrometeorol.)にならい、CPRで観測された降水イベントを浅い対流雲(shallow)、乱層 雲(nimbo)、その他(other)の 3つの雲タイプによる降水に分類した。海側から進行してきた乱層雲(nimbo)は 海岸線付近で最も頻繁に8dBZよりも強い反射強度をもつ降水が見られ、内陸に行くに従い反射強度の弱い 降水が多くなる(図5c)。一方、浅い対流雲(shallow)は海岸山脈上で最も強まるが、このタイプの雲による反 射強度は弱いため、KuPRではほとんど観測されていないと考えられる。



海岸線からの各距離での contoured frequency and altitude diagrams (CFADs; Yuter and Houze 1995, Mon. Wea. Rev.)。 (a)KuPR反射強度(Zm)、(b)すべての妻・(c)乱層囊(nimbo)・(d)浅い対流囊(shallow) によるCPR反射強度を示す。横軸反射強度 (1dBZ間隔)、縦軸高度(KMPR:15sm/CPR-240m間隔)の20ヒストグラムで、シェードの値はそれぞれの領域での全観測回数に対す る出現割合である。CPRで観測される8dBZの白点線がKuPRで観測可能な反射強度の下限の目安となる。3kmの白点線は参考。

#### 4. アラスカ湾岸の降水メカニズム



右図から、KuPR降水頻度は秋(SON)に最大となる。アラスカ湾は「低気圧の 墓場」とも呼ばれていて低気圧の存在頻度が高く、これは特に秋に大きくなる (Mesquita et al. 2009, J. Clim.)。このことは、アラスカ湾の低気圧や前線に 伴う降水システムや水蒸気の流れが沿岸地域に降水をもたらしていることを 示唆している。

左図から、洋上から低気圧に伴う閉塞前線が接近し、海岸に到達する事例で るる。洋上から海岸へと接近する水蒸気や下層風の収束帯が山地によって ブロックされ、海上や沿岸域にとどまり、降水が持続していることが確認でき る。下層とは異なり、上層の風は地形によりブロックされることなく内陸へと進 行し、上層の雲を内陸へ運んでいる。 したがって、沿岸で強化された比較的強い降水をもたらす雲(乱層雲)は、こ

の風に乗って内陸の山岳域へ運搬され、海岸山脈上ではKuPRで観測されな いような雪などの弱い降水を地上にもたらすと考えられる。



#### 5. まとめ

衛星搭載降水レーダGPM DPR(KuPR)およびCloudSat CPRを用いて、アラスカ湾岸域の降水の解析 を行い、以下のことが明らかになった。

- > 地形効果で下層の強い水蒸気収束が起こることで、KuPRで観測可能な比較的強い降水が海岸線
- るが利用で頻繁にみられ、この時雨は「乱層雲」によりもたらされている。 海岸山脈上での降雪は、その大部分を「乱層雲」からのものであり、「乱層雲」は海岸線の強い水蒸 気収束でできた降水雲が内陸へ移流してきたものだと考えられる。「浅い対流雲」によってもたらさ  $\triangleright$
- れる降雪は弱い。これら山脈上の降雪はCPRでよく観測されるがKuPRではあまり観測されない。 アラスカ湾岸からの低気圧に伴う前線システムや水蒸気移流が地形によりブロックされ、沿岸に停 滞し、強化される。これがこの地域の海岸域の頻繁な降水につながっている。

# 土地被覆比率分類データにおける空間誤差評価

堤田成政 (Narumasa Tsutsumida) naru@kais.kyoto-u.ac.jp 京都大学 地球環境学堂

広域の土地被覆分析ではMixed pixel問題に対処するため、Spectral Unmixing Classification (SUC) が用いられる場合がある。その際、各クラ スの被覆率が推定され、その総和は必ず1である。そのような場合、Aitchinson距離で誤差評価を実施する。これを拡張して、空間的に誤差を 評価することは可能であろうか?


地上光学観測による奈良盆地におけるエアロゾルの研究 久慈誠、\*神谷美里、中辻菜穂、廣瀬沙羅、高橋悠実(奈良女子大学)

### 1. 背景と目的

エアロゾルは大気環境に影響を与える要因の一つである。近年、アジア域では急速な経済発展に伴う大気汚染が深刻化しており、エアロゾルによる大気環境への影響が懸 念されている。その為、エアロゾルの動態を把握すること、特に人間が生活を営む大気下層のエアロゾルの動態を把握することは重要である。 そこで、本発表では空気サンプリング、目視、並びにリモートセンシングデータを用いて奈良市におけるエアロゾルの特徴を調べた。

### 2. 観測データ

本研究では、Optical Particle Counter (OPC)、微小粒子状物質(Particulate Matter 2.5: PM2.5)、視程、並びにサンフォトメータ (MICROTOPS: MT)観測データを使用した。各観測地点を図1に示す。

【OPC】光散乱によってエアロゾルの粒子数濃度を粒径毎に測定する。観測粒径は、2013年8月から2014年9月までは0.3 μm以上、 0.5 μm以上、0.7 μm以上、1.0 μm以上、2.0 μm以上、5.0 μm以上(RION KR-12A), 2014年10月以降は0.3 μm以上、0.5 μm以 上、1.0 μm以上、2.0 μm以上、5.0 μm以上(RION KC-52)である。観測場所は奈良女子大学、観測時刻は14:00 JSTである。観測 期間は2013年9月から現在も継続中である。

【PM2.5】 PM2.5とは、大気中に浮遊している粒径2.5 μm以下の粒子のことである。観測場所は西部大気汚染測定局(奈良市青和 小学校構内)である。観測は1時間毎に1日24回行われているが、OPCの観測時刻に合わせて14時の1時間値を使用した。観測期間 は2012年4月から現在も継続中である。尚、このデータは奈良市役所から提供を受けた。

【視程】 視程とは、地表面付近の大気の混濁具合を見通しの距離で表したものである。本研究では、気象庁ホームページで公開され ている奈良の視程観測データを使用した。観測は9:00、15:00、21:00 JSTの1日3回行われているが、OPCの観測時刻に最も近い15:00 JSTのデータを使用した。

【MT】太陽直達光の波長別の測定から、エアロゾル量に相当する光学的深さ(Aerosol Optical Depth; AOD)を推定することができる (Solar Light MICROTOPS II)。観測波長は380、440、675、870、936 nmである。観測場所は奈良女子大学、観測時刻は14:00 JST である。観測期間は2014年2月から現在も継続中である。

尚、OPCと視程の比較については降水による影響を除くため非降水時のデータを、OPCとMICROTOPSの比較については快晴時のデー タを使用した。

### 3. 解析結果

粒子数濃度(OPC)と(1)質量濃度(PM2.5)、(2)視程、(3)光学的深さ(MT)をそれぞれ比較した結果について以下に示す。





図3: 粒子数濃度(0.3~2.0 µm)と 質量濃度(PM2.5)の相関。縦軸は 粒子数濃度(Particles/L)、横軸は 質量濃度(µg/m<sup>3</sup>)を表す。



図1:観測地点。(1)奈良女子大学、(2) 奈良地方気象台、(3)西部大気汚染測 定局。奈良女子大学からの直線距離は奈 良地方気象台が約730m、西部大気汚染 測定局が約8 kmである。

奈良女子大学のOPCは1地点観測であるため、西部 大気汚染測定局で観測されているPM2.5の質量濃度 と比較することで、OPCが奈良市のエアロゾルの変動を 捉えているか検証を行った。PM2.5との比較のため、 OPCの粒径区間は0.3 μm以上から2.0 μm以上を差 し引した0.3~2.0 μmとした。

図2に粒子数濃度(0.3~2.0 µm)と質量濃度 (PM2.5)の時系列を示す。粒子数濃度と質量濃度は 概ね同様の変動をしていることが分かる。

両者の関係をより明確にするため、相関をとった(図 3)。その結果、相関係数は0.78となり、強い正の相関 を示した。これより、OPCは奈良盆地のエアロゾルの変 動を概ね捉えていると考えられる。



図4: 粒子数濃度と視程の月平均の時系列(2013年9月から2019年8月)。 左縦軸は粒子数濃度(Particles/L)、右縦軸は視程(km)、横軸は月を表す。 赤は0.3~0.5 µm、桃は0.5~1.0 µm、橙は1.0~2.0 µm、緑は2.0~5.0 µm、 青は5.0 µm以上の粒子数濃度、黒は視程である。

日から2019年8月31日)。上縦軸は粒子数濃度(Particles/L)、下縦軸は質量 粒子数 濃度(µg/m<sup>3</sup>)、横軸は月を表す。赤は粒子数濃度、青は質量濃度である。 質量濃 (2) 粒子数濃度(0.3~0.5、0.5~1.0、1.0~2.0、2.0~5.0、5.0 um以上) vs 視程]

【2] 粒子数濃度(0.3~0.5、0.5~1.0、1.0~2.0、2.0~5.0、5.0 µm以工) VS 税程】 対流圏における視程は主としてエアロゾルによる太陽放射の散乱で決まる「11ため、エアロゾルの粒子 数濃度が視程に与える影響について調べた。

図4に指子数濃度と視程の月平均の時系列を示す。0.3~0.5(×)、0.5~1.0(+)、1.0~2.0(□) μmの小粒径の粒子数濃度は視程(●)と概ね同様の変動をしていることが分かる。一方で、2.0~5.0 (▽)、5.0 μm以上(◇)の大粒径の粒子数濃度は視程(●)と同様の変動は見られない。

両者の関係をより明確にするため、相関を調べた。その結果、相関係数は0.3~0.5 µmで-0.66、0.5 ~1.0 µmで-0.61、1.0~2.0 µmで-0.53、2.0~5.0 µmで-0.36、5.0 µm以上で-0.24であった。全粒 径区間で負の相関が見られた。これより、視程は大粒子よりも小粒子の影響を受け、小粒子が卓越す ると視程はより悪化すると考えられる。

さらに、粒径区間ごとの経年変化での傾向を調べるため、R言語を用いた統計解析を行ったところ、 0.3~0.5、0.5~1.0、5.0 μm以上の3つの区間で明瞭な負のトレンドがあることが分かった。これより、奈良 盆地のエアロゾルは減少傾向にあり、空気は清浄化してきていることが推測される。





図5:光学的深さと粒子数濃度(0.3 µm以上)の時系列(2014年2 月から2019年8月)。左縦軸はエアロゾルの光学的深さ、右縦軸は 粒子数濃度(Particles/L)、横軸は日付を表す。青は440 nm、橙は 870 nmにおける光学的深さ、黒は粒子数濃度である。



図5にエアロゾルの光学的深さ(440、870 nm)と粒子数濃度(0.3 µm以上)の時系 列を示す。粒子数濃度が増加すると光学 的深さは増加し、一方で粒子数濃度が 減少すると光学的深さは減少することが分 かる。

両者の関係をより明確にするため、相関 を調べた(図6)。その結果、相関係数は 440nm(870 nm)で0.75(0.55)という正の 相関を示した。これより、大気下層の粒子 数濃度と大気全層のエアロゾル量は概ね 同様の変動をしていると考えられる。

#### 4. まとめと今後の課題

空気サンプリング、目視、並びにリモートセンシングデータを用いて、奈良市におけるエアロゾルの特徴を調べた。

まず、OPCとPM2.5の比較より、奈良女子大学で観測しているOPCは奈良市のエアロゾルを概ね捉えていると考えられる。次に、OPCと視程の比較より、視程悪化には小 粒子の増加が大きく影響していることが分かった。また、OPCの経年変化の傾向より奈良盆地のエアロゾルは減少傾向にあることが分かった。さらに、OPCとMTの比較より、 大気下層の粒子数濃度と大気全層のエアロゾル量は概ね同様の変動をしていたことが分かった。

今後は気象観測衛星と比較することで、より詳細に大気環境の地域特性について調べる予定である。

謝辞	参考文献
視程観測データは気象庁より、PM2.5観測データは奈良市役所より提供を受けました。御礼申し上げます。	[1] D. J. ジェイコブ(著), 近藤 豊(訳), 大気化学入門, 東京大学出版会, 2010. [2] 浅野 正二, 大気放射学の基礎, 朝倉書店, 2010.
また、OPC/MTの観測にご協力頂いた皆様に感謝致します。	Nara Women's University 🍥



# High-Frequency estimation of the land surface temperature using next-generation geostationary satellite data

Yuhei Yamamoto\* and Kazuhito Ichii (Center for Environmental Remote Sensing (CEReS), Chiba University)

### Introduction

Land surface temperature (LST) is a key parameter of land-atmosphere interaction on various scales Therefore, the LST has potential applications in environmental studies, such as the surface energy balances (sensible and latent heat), vegetation monitoring, and urban heat island. Since satellite observations can provide LST data over a wide area with homogeneous quality, LST retrieval algorithms have been proposed for various sensors.

Himawari-8, a new generation of Japanese geostationary satellite, began the observation from July 2015. The Advanced Himawari Imager (AHI) onboard Himawari-8 features high spatial (about 2 km) and temporal resolution (10 minutes). We present a new LST retrieval algorithm utilizing multi-bands of Himawari-8 sensor

### LST retrieval from Himawari-8 data

**Nonlinear Three-Band Algorithm** (Yamamoto et al., 2018, JMSJ, 96B, 59–76.)

$$LST = \left[a_1 + a_2 \frac{1 - \varepsilon_{10.4}}{\varepsilon_{10.4}}\right] T_{10.4} + \left[a_3 + a_4 \frac{1 - \varepsilon_{11.2}}{\varepsilon_{11.2}}\right] T_{11.2} + \left[a_5 + a_6 \frac{1 - \varepsilon_{12.4}}{\varepsilon_{12.4}}\right] T_{12.4} + a_7 [T_{10.4} - T_{11.2}]^2 + a_8 [T_{10.4} - T_{12.4}]^2 + a_9 [T_{11.2} - T_{12.4}]^2 + a_{10}$$

- $> T_{10.4}, T_{11.2}, T_{12.4}$ : The brightness temperatures observed in three thermal infrared bands of Himawari-8.
- $\epsilon_{10.4}, \epsilon_{11.2}, \epsilon_{12.4}$ : Land surface emissivities (LSEs) of three thermal infrared bands. LSEs are estimated based on land cover data (GLCNMO2013), NDVI, NDWI, and NDSII,
- $\succ$  Coefficients  $a_1 \sim a_{10}$  depend on the satellite zenith angle. They are determined from Levenberg-Marquardt regression method of Rstar6b simulation data.
- Cloud masking is applied as a preprocessing because the thermal infrared radiation radiated from land surface cannot transmit the clouds.

Validation and Intercomparison

Other LST retrieval algorisms

Algorithm errors in Rstar6b simulation data

- 87 emissivities (40 soils, 23 rocks, 12 vegetation,

----

20 30 40 Satellite Zenith Angle (°)

Sensitivity analysis (6 model atmospheres)

- NEDT\_{10.4}, NEDT\_{11.2} and NEDT\_{12.4}:  $\pm 0.1~\text{K}$ 

£ 1.5

1.0 KWSE

1920

.9

w 11.2-12.

1 water, 5 ice/snow, 6 manmade materials)

Nonlinear split-window Nonlinear split-window Nonlinear Three-Band

LST (K)

-  $\varepsilon_{10.4}$ ,  $\varepsilon_{11.2}$  and  $\varepsilon_{12.4}$ :  $\pm 0.02$ 

- 215 radiosonde data

2.5

1.5 RMSE

1.0

0.5

9.0

7.0 ·-- (K)

5.0 3.0

1.0

3.0

2 2.0

3 I.0

Q 2.0



LST dat

The flowchart for the operational retrieval method of LST



In-situ data (Tibetan Plateau)

Observation Site-BJ (Tibetan Plateau) Location: 31° 22'8.73"N, 91° 53'55.26"E Altitude: 4511 m, VZA: 63.56 °, LSE: 0.90





### Summary and Future works

20 30 40 Satellite Zenith Angle (\*)

• NTB can stably estimate the LST, particularly in hot and wet environments.

- NTB has the highest robustness against the uncertainties in the LSEs and NEDTs of the three TIR bands.
- Himawari-8 LST tends to be higher than MODIS LST during daytime (esp. in summer). The reason for the bias might be the geometry of data retrieval. Hiamwari-8 look at Japan from the South, thus it sees more southern sides of objects (Zakšek and Oštir, 2012, RSE, 117, 114-124).

2. 2. 2. 7

- Validation using in-situ data at Tibetan Plateau showed that the validity of our LST product over high satellite zenith angle (SZA).
- O This Himawari-8 LST dataset will be publicly available soon from CEReS, Chiba University. The dataset can be used for various applications to AsiaFlux community, such as temperature anomaly monitoring, vegetation stress monitoring, terrestrial carbon cycle modeling. AsiaFlux and OzFlux observation networks are powerful for LST validation. We are keen to work with your recent (2015 - ongoing) observation data.

第 22 回 環境リモートセンシングシンポジウム

106

2.2.2.2



- 本研究の目的は、ひまわり8号の高観測頻度特性を活かして、年間を通して降水量が多く湿潤な東南アジアにおいて、どの程度熱帯雨林のフェノロジーが見えるかを明確化することである。そのために、雲マスクの作成と検証、雲除去効率の解析、最後に植生指数の季節変化の解析を行った。
   ひまわり8号雲マスクデータとMODIS雲マスクデータは一年間を通して高い一致率であった。
- □ ひまわり8号による雲なしデータ量の増加(雲除去効率の向上)は、湿潤な地域かつ降水量が多い時期ほど顕著となることが分かった。
- □ 植生指数の季節変化の解析においては、ひまわり8号データと環境変数(日射量、降水量)との間に強い相関があることが分かった.
- ⇒今後はこれら植生指数がGPPやLAIおよびSIFなどより直接的な植生データとの間でどのような関係が成り立つのかを解明する.

所在地 〒263-8522 千葉県 千葉市稲毛区弥生町 1-33 (連絡先 Tel;043-290-3855, E-mail; kodai9118@gmail.com)

正済み大気上端反射率データとMODIS短波 放射量データ, GSMaP標準版降水量データは それぞれ千葉大学環境リモートセンシングセン

受けました.

JAXA/NASA, JAXA/EORCより提供を

















# Vegetation growth monitoring by drone remote sensing In precision agriculture

Tokyo University of Information Sciences Jonggeol Park

### Introduction

Grasping the height and color of crops such as rice and wheat is an important means for determining whether crops have been growing steadily since ancient times. However, it takes time and effort to look around a wide field and measure the plant height and color. The average cultivated area per farmhouse in Japan (Ministry of Agriculture, Forestry and Fisheries 2014) is as small as 23.35 hectares in Hokkaido, 2.26 hectares in the Tohoku region, and 1.39 hectares in other prefectures, and there is also a large difference in cultivation conditions between fields. More than 70% of family-run agriculture in the world is less than 1 hectare.

Proximity remote sensing using UAV (Unmanned Aerial Vehicle) as a flat form is expected to become increasingly important as on-demand remote sensing that can be adapted to the region. As a result, UAV has been used in many proximity remote sensing fields. As a previous study using UAV in the agricultural field, Tsuji et al. (2014) showed the effectiveness of paddy field monitoring using a radio-controlled electric multicopper and Tanaka et al. Using a small UAV. Mukaiyama et al. used SPAD values for estimation of brown rice protein content in an industrial unmanned helicopter using a hyperspectral image sensor. In the research example using a multicopter, 3D models (CSMs: Crop Surface Models) are created by using SfM-MVS (Structure from Motion and Multi-View Stereo) technology using multiple photos from a small camera, and biomass from the community height was measured (Bendia et al., 2014). Uto et al. conducted paddy rice monitoring with a small hyperspectral sensor for UAV. Tsuji et al. (2016) performed timeseries growth monitoring of rice using SfM-MVS using multi-period UAV data. In this study, we investigate the time-series phenology change of rice using RGB image of UAV.



Inba Marsh is located in the northern part of Chiba Prefecture, about 40-50 km from Tokyo. The area around Inba Marsh is one of the leading rice districts in the prefecture with 7,000 ha of vast rice fields. Agricultural water is distributed from the Inba marsh to every corner of the vast paddy field through pumping stations and irrigation channels. And the Inba Marsh Land Improvement District maintains these agricultural and irrigation facilities so that the effects of irrigation can be fully demonstrated.



Fig. 1 Test site location

Figure 2 shows the result of orthomosaic image using 800 images observed by Metashape software on June 9th. The pixel resolution is 1.2cm.

### Vegetation Index for Drone

The RGBVI was introduced by Bendig et al. (2015) as the normalised difference of the squared green reflectance and the product of blue  $\times$  red reflectance with the function of capturing reflectance differences between chlorophyll a-absorption and chlorophyll b-absorption. The visible atmospherically resistant index (VARI) was proposed by Gitelson et al.(2002). It is an improvement of GRVI (Rouse et al) that reduces atmospheric effects. Although this is not an expected severe effort in low flying UAV platforms, it might locally be so. At Mediterranean sites with large amounts of bare soil. In addition, it has been reported to correlate better than GRVI with vegetation fraction.

$$NDVI = \frac{NIR - R}{NIR + R} \qquad GRVI = \frac{G - R}{G + R}$$

$$RGBVI = \frac{G^2 - (R*B)}{G^2 + (R*B)} \qquad VARI = \frac{G - R}{G + R - B}$$

Result





### Conclusion

We performed phenological changes of vegetation using time series VARI images (Fig. 3). VARI values tended to increase from the rice planting time to before heading and decreased after the heading time. As can be seen from the RGB image, a lot of green is seen by stems and leaves before heading, but it appears yellow after the heading due to the addition of rice. The same trend was observed for NDVI values. In this study, it was found that rice growth could be estimated using time-series RGB data. It was found that the growth of rice in the field can be estimated without an expensive near-infrared camera.



# 2019 IEEE Geoscience and Remote Sensing Society Summer School (GR4S2019)の報告

宇都有昭1,横矢直人2,久世宏明3,松岡昌志1,山口雅浩1,熊澤逸夫1,原田隆1,安田翔也1

# <sup>1</sup>東工大, <sup>2</sup>理研 AIP, <sup>3</sup>千葉大 CEReS

# 概要

2019年7月23–26日の4日間に渡りIEEE GRSS Summer School (GR4S)を実施した.GR4Sは例年 IEEE Geoscience and Remote Sensing Symposium (IGARSS)に先駆けて学生,若い研究者を対象とし て開催され,通常本会の前週に開催される.2019 年のIGARSSは2019年7月28日-8月2日の期間パシ フィコ横浜で開催された.IGARSS2019のテーマで ある「Disasters and Environment」を考慮し,2019年 のGR4Sは災害画像に重点をおいた講義と実習を 構成した.本GR4Sの4日間のうち,3日間は講義 と実習,1日はテクニカルツアーを実施した.

# 参加者



# GR4S2019の様子

# 活動の履歴

2月	19日	第1回GR4S2019実行委員会
3月	6日	GRSS: 50%-Rule Projectへの申請
3月	15日	Webページ開設 (https://gr4s2019.org)
4月	8日	GRSS: 50%-Rule Project採択(11,000 USD)
4月	10日	CEReS共同研究申請
4月	11日	CEReS共同研究採択(講師の旅費)
5月	8日	プログラム決定, フライヤー完成
5月	14日	銀行口座開設
6月	5日	GRSS: 50%-Rule Project Proposals入金
6月	14日	第2回GR4S2019実行委員会
6月	24日	レジストレーション締め切り
7月2	23-26日	GR4S開催

# プログラム





# まとめ

・当初は日本国外からの参加者が少ないことが予想されたが, 予想に反して海外から多くの参加があった.

・IGARSS2019に参加せず,本GR4Sのためだけに来日した参加 者も多かった.

・50人がギリギリ収容可能な会場であったが、参加者間の距離 が近くなることで連帯感が高まったように感じた.

- ・2日目に実施されたつくばツアーも好評であった.
- ・講師の先生方からも良い評価をいただけた.

・本会の実施により、国際サマースクール実施のノウハウが得られたので、次回開催の機会があれば検討したい.



2020/02/17 (Final Version)

### 第 22 回 環境リモートセンシングシンポジウム

場所 千葉大学けやき会館 3階 レセプションホール・会議室 4 日時 2020 年 2 月 20 日 (木) 9:10~16:25

【口頭発表】: 9:10-11:45, 14:00-16:15 (発表: 10 分、質疑: 5 分) (3 階レセプションホール) 【ポスター発表】: 12:45-13:45 (3階 会議室4など)

### 9:10-9:15 開会の挨拶 久世宏明 (千葉大学 CEReS センター長)

### セッション1:「防災」(座長: 梶原康司)

- (1) 9:15-9:30 金子大二郎 ((株) 遥感環境モニター)
  - スーパー台風と最大規模地震に対する河川氾濫・高潮・津波を想定した函体内蔵型多目的堤防の 構造要件と適用計画 – 首都圏の防災整備計画への応用 –
- (2) 9:30-9:45 劉ウェン(千葉大学), 藤井希帆, 丸山喜久, 山崎文雄 衛星 SAR 画像を用いた 2019 年台風 19 号による河川氾濫範囲の把握
- (3) 9:45-10:00 Luis Moya (Tohoku Univ.), W. Liu, F. Yamazaki, S. Koshimura, E. Mas Automatic Landslide Mapping Using Peak Ground Velocity and Sentinel-1 Imagery : The case of the 2018 Hokkaido Eastern Iburi Earthquake
- (4) 10:00-10:15 服部克巳(千葉大学), 宋鋭, 張学民, 劉正彦 中国地震電磁気衛星で観測された地震に関連する電離圏電子数異常

### 休憩 10:15-10:30

### セッション 2:「観測技術・システム・新規利用」(座長: 齋藤尚子)

- (5) 10:30-10:45 增田健二 (静岡大学), 眞子直弘, 久世宏明 リモートセンシングによる広域の植物蛍光強度分布画像取得の提案
- (6) 10:45-11:00 Yumi Takizawa (the Institute of Statistical Mathematics), A. Fukasawa, C.E. Santosa, J.T.S. Sumantyo Circular Polarization Plane Antenna with Elliptic Resonators using High Dielectric **Constant Substrates**
- (7) 11:00-11:15 野口克行 (奈良女子大学), 入江仁士 宇宙からのリモートセンシングによる地球惑星大気環境の研究~火星大気ダスト・雲と熱構造の関係
- (8) 11:15-11:30 Prakhar Misra (Univ. Tokyo), Wataru Takeuchi Public interest in air quality and its impacts vary with baseline exposure:

analysis using Google Trends and remote sensing datasets

(9) 11:30-11:45 李 想(千葉大学), 鈴木宣弘, 市井和仁 補助金が農家の行動心理に与える影響の分析

### 休憩(昼食) 11:45-12:45

### ポスターセッション: 12:45-13:45 (3F 会議室 4 など) ポスターサイズ: 最大 A0 版

### セッション 3:「ひまわり 8 号の応用」(座長: 楊 偉)

- (10) 14:00-14:15 樋口篤志 (千葉大学) 千葉大学 CEReS における静止気象衛星データアーカイブの現状と利用
- (11) 14:15-14:30 濱田 篤 (富山大学), 内木詩歩, 安永数明 ひまわり8 号高頻度観測から同定した熱帯海上の雲システムの日周期
- (12) 14:30-14:45 筆保弘徳(横浜国立大学),権田紗希, 樋口篤志 ひまわり8号と機械学習を用いた台風識別手法の開発
- (13) 14:45-15:00 Haemi Park (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi Relationship between surface dry conditions, snow cover, and carbon dioxide emission from forest fire in Far East Russia

### 休憩 15:00-15:15

### セッション 4:「地球環境モニタリング・モデリング」(座長:市井和仁)

- (14) 15:15-15:30 加藤 顕(千葉大学),渡辺学, 若林裕之, 早川裕弌, 堀田紀文, J.T.S. Sumantyo 多時期衛星画像を用いた森林火災傾向分析
- (15) 15:30-15:45 馬淵和雄,本多嘉明,梶原康司
   気候モデル数値実験結果による衛星プロダクト導出アルゴリズムの検証
   全球バイオマス量変動監視・解析に向けて –
- (16) 15:45-16:00 楊 偉 (千葉大学) 衛星リモートセンシングによる植物フェノロジーのモニタリング
- (17) 16:00-16:15 小槻峻司 (千葉大学)

全球衛星観測降水データを用いた天気予報システムの高度化

16:15-16:25 閉会の挨拶(含;次年度公募について)市井和仁 (CEReS 共同利用研究推進委員長)

### 【意見交換会】

### 17:00-18:30 (けやき会館 1F コルザ) (参加費 3000円)

⇒ 個別打合せ (けやき会館 3F 18:00 まで、以降 CEReS 会議室もしくは 102 室)

# ポスターセッション プログラム<mark>(都合により番号が変更しております。ポスターボードをご確認下さい)</mark> コアタイム 12:45-13:45 掲示時間 9:00-14:00

- P01: 室賀元晴(千葉大学), 浜口暢, 難波一輝, Josaphat Tetuko Sri Sumantyo UAV 搭載 CP-SAR 画像処理システム用の FPGA 基板設計
- P02: 千秋博紀(千葉工業大学), 椎名達雄, 乙部直人, はしもとじょーじ, 久世宏明, 眞子直弘, 梅谷和弘 火星着陸探査 LIDAR の屋外性能試験
- P03:香川直己(福山大学),新木智博,椎名達雄

レーザを用いたセンサーネットワークのための光軸追尾システムの開発

- P04: 齋藤保典(信州大学), 椎名達雄 航空機蛍光ライダーによる植生調査の可能性
- P05: 小室信喜(千葉大学), 山岡卓矢 無線センサネットワークを用いた環境情報収集システムの開発
- P06: 椎名達雄(千葉大学)

LED ミニライダーによる狭隅角波浪観測

- P07: 横堀 潤((株)スゴージャ)、丹羽勝久、本郷千春 低コストドローンによる浅礫層分布の推定
- P08: 大前宏和((株)センテンシア),三宅俊子, ヨサファット テトォコ スリ スマンティヨ ハイパー分光センサと小型分光器の比較計測
- P09: 染川智弘(公益財団法人レーザー技術総合研究所) レーザー誘起ブレークダウン分光法を用いた大気中エアロゾルのリモート成分分析手法の開発
- P10: Dimitar Ouzounov (Chapman Univ) Multi-sensor Web for earthquake early detection. Experimental results for the most recent major events
- P11: Liu Jann-Yenq (National Central Univ.) Ionospheric tsunami early warning system
- P12: Nicola Genzano (Univ. of Basilicata) Monitoring earthquake and volcano phenomena through HIMAWARI-8/AHI observations
- P13: 青木俊輔(京都大学), 重 尚一 衛星搭載レーダでとらえたアラスカ湾岸での降水勾配と地形効果の寄与
- P14: 朝隈康司(東京農業大学)

ドローンを用いたオホーツク海沿岸の濁度、クロロフィル a 濃度の推定

P15: 朴 鍾杰(東京情報大学)

ドローンによる水田モニタリングの可能性に関して

- P16: 中園悦子(東京大学), 竹内渉 Sentinel1の時系列データを用いた水田面積の推定
- P17: 若林裕之(日本大学),北神貴久,本郷千春 Sentinel-1 SAR データを用いたインドネシア稲作地の洪水領域検出

- P18: Nuntikorn Kitratporn (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi Land Cover Dynamics of Forest-Agriculture Mosaics and Human-Elephant Conflict Hotspots in Eastern Thailand
- P19: Md Rahedul Islam (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi Remote Sensing and Model-Based Methane Emission Estimation from Paddy Rice Field over Bangladesh
- P20:田中 圭 (日本地図センター)、濱 侃、近藤昭彦

地上センサおよび UAV を用いた NDVI 同時観測の比較分析

P21:山本修平(東北大学)、本間香貴、牧雅康、本郷千春

シミュレーションモデルとリモートセンシングを用いた作物生産量推定法の検討

第3報 仙台市沿岸部農家圃場におけるダイズ生産量の圃場内変動評価

P22: 濱 侃 (横浜国立大学),田中圭,望月篤,鶴岡康夫,近藤昭彦 UAV リモートセンシングおよび気象観測を用いた玄米のタンパク含有率に対する温暖化の影響評価

# P23: 堤田成政(京都大学)

土地被覆比率分類データにおける空間誤差評価

- P24: Zheng Yuhan (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi Mangrove forests changes detection and biocapacity estimation in China
- P25: Lilangi Varunika Wijesinghe (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi Analysis of Aerosol Optical Depth Variations in Colombo, Sri Lanka Using MODIS Datasets
- P26: 久慈 誠(奈良女子大学), 神谷美里, 中辻菜穂, 廣瀬沙羅, 高橋悠実 地上光学観測による奈良盆地におけるエアロゾルの研究
- P27: 丹羽洋介(国立環境研究所)

大気輸送モデル NICAM-TM による一酸化炭素シミュレーション

- P28: 小林喬郎(福井大学), 椎名達雄, 久世宏明, 矢吹正教, 三浦和彦 極域・温室効果分子濃度の長光路吸収センサーの開発と観測
- P29: 植木洸亘、高島久洋、 Martina M. Friedrich、 入江仁士
   福岡都市圏における二酸化窒素 (NO<sub>2</sub>)の時空間変動
   ~多地点 MAX-DOAS とドップラーライダーの複合的解析~
- P30: 江口菜穂(九州大学), 齋藤尚子, 丹羽洋介

上部対流圏のメタン変動について

- P31: Nguyen Thi Quynh Trang (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi Emission inventories for key sectors in Ho Chi Minh city, Vietnam
- P32: Evizal Abdul Kadir (Islamic University of Riau) Remote Monitoring System for River Water Pollution Using Multi-Sensor
- P33: Xuan Truong Trinh (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi30 Years National Scale Seagrass Mapping in Vietnam with Landsat and SentinelImagery on Google Earth Engine

P34: Yaru (Univ. of Tokyo), Wataru Takeuchi

Analysis of Water Storage Changes in Xilingol, China Using GRACE Observations

P35:山本奈央(奈良女子大学),村松加奈子, 增田健二

地上での太陽励起によるクロロフィル蛍光の日中変化の観測

P36: 孫 仲益(北海道大学)

マルチデータ解析による陸域生態系炭素循環の解明

P37: Takahiro Osawa (ウダヤナ大学), Abd. Rahman As-syakur 高分解能データを使用したインドネシアバリ島の観光都市エリアにおける植物基礎生産量と土地利用の 経年変化の研究

P38: 三好周斗(首都大学東京)、齋藤有希、松山洋

複数の手法によるスギの葉面積指数の推定-阿蘇のスギ林はその後成長しているのか?-

P39:藤原匠(東京大学),竹内渉

ボクセルモデルを用いた BRDF シミュレーションに必要な空間分解能についての検討

- P40: 宇都有昭, 横矢直人, 久世宏明, 松岡昌志, 山口雅浩, 熊澤逸夫, 原田隆, 安田翔也 2019 IEEE Geoscience and Remote Sensing Society Summer School の報告
- P41: 松岡真如(高知大学),市井和仁

研究会報告:ひまわり8/9号の陸域利用に関する研究会

P42: 森山雅雄(長崎大学)

次世代気象衛星からの地表面温度推定アルゴリズム開発(その2)

- P43: 飯倉善和(弘前大学),久世宏明,市井和仁,眞子直弘,関口美保 光学的厚さと地表面反射率の同時推定法とその課題
- P44: 山本雄平(千葉大学), 市井和仁

High frequency estimation of the land surface temperature using next-generation geostarionary satellite data

P45:林 航大(千葉大学),市井和仁,山本雄平 ひまわり8号を用いた東南アジアの植生季節変動モニタリング

第 22 回 CEReS 環境リモートセンシングシンポジウム 資料集
編集 千葉大学環境リモートセンシング研究センター 共同利用研究推進委員会
〒263-8522 千葉市稲毛区弥生町 1-33
千葉大学 環境リモートセンシング研究センター
電話 043-290-3832 FAX 043-290-3857
URL http://www.cr.chiba-u.jp/

印刷 (株)ハシダテ